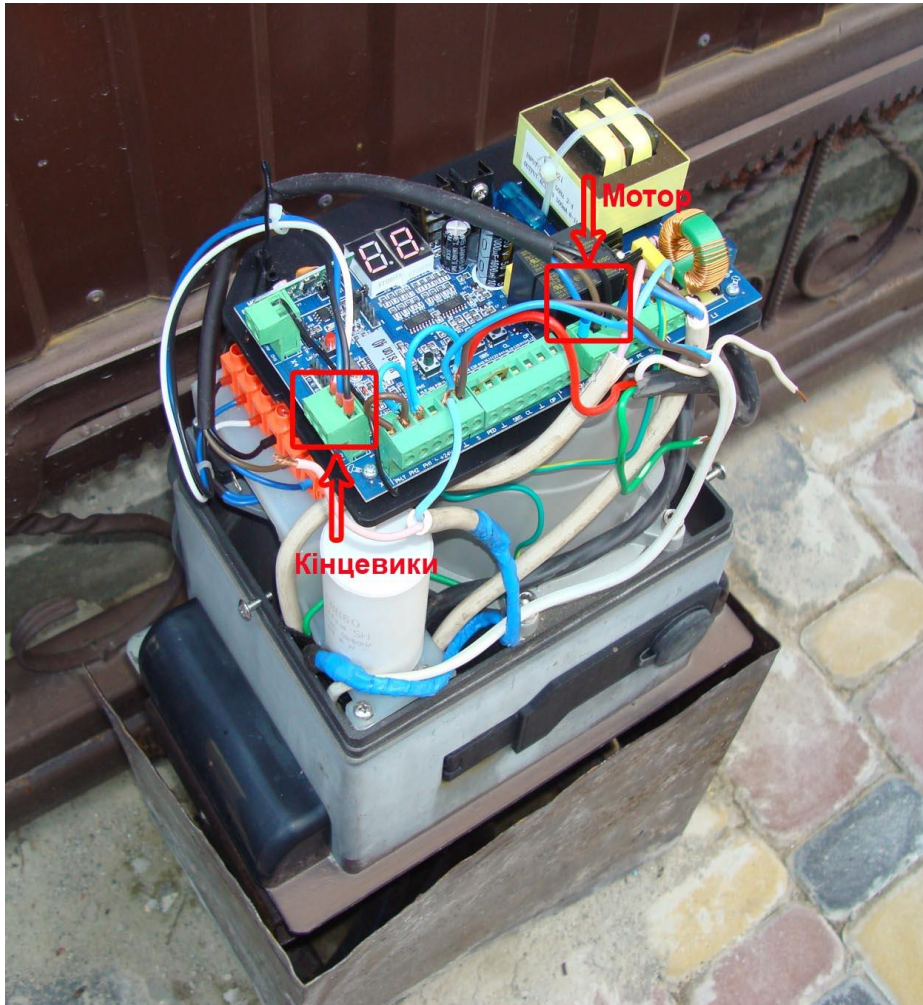


## Підключення плати PY600 до електроприводу AN-MOTORS ASL-500/1000.

Іноді з різних причин постає питання заміни плати управління MCSL-1.1 популярних приводів марки AN-Motors ASL-500/1000.



Як альтернатива є її повний функціональний аналог - плата PY600, яка з успіхом замінює «рідну».

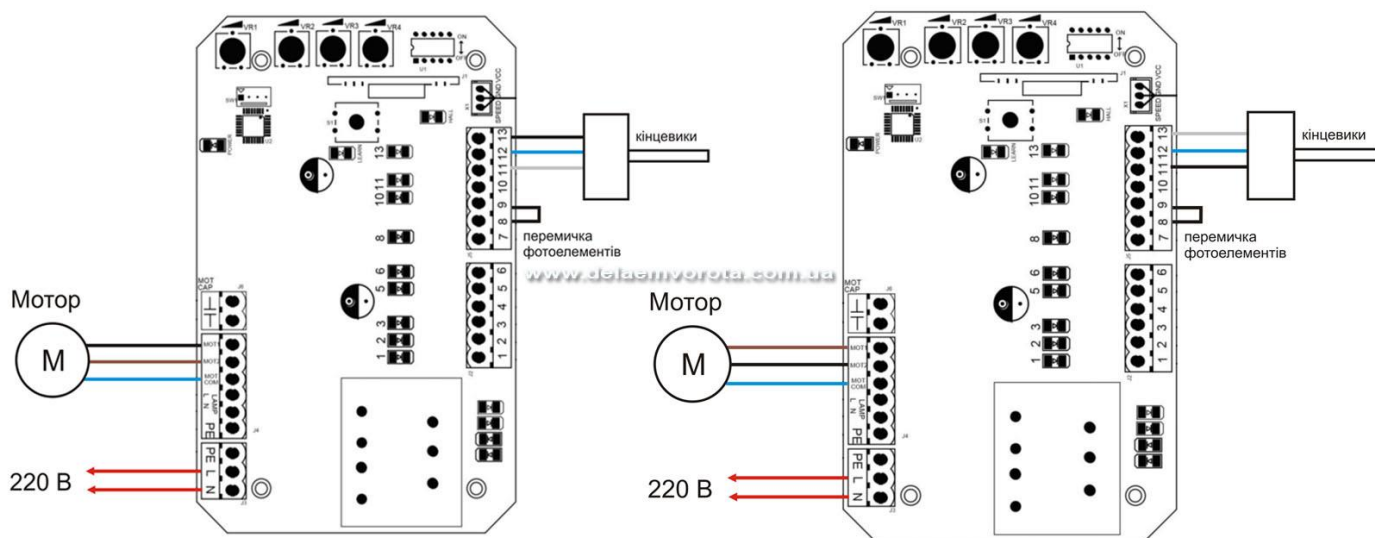


Отже, від'єднуємо всі дроти від старої плати та відкручуємо її. Звертаємо увагу де дроти кінцевиків, а де мотора, у мотора вони в чорному кембрику.  
 Визначаємо де розташований Ваш двигун, праворуч або ліворуч від отвору, якщо дивитися з двору та підключаємо **ТІЛЬКИ** дроти мотора та кінцевиків до нової плати (**нічого не плутаючи та без вільних відступів**) за фото нижче:

**Мотор розташований ліворуч**

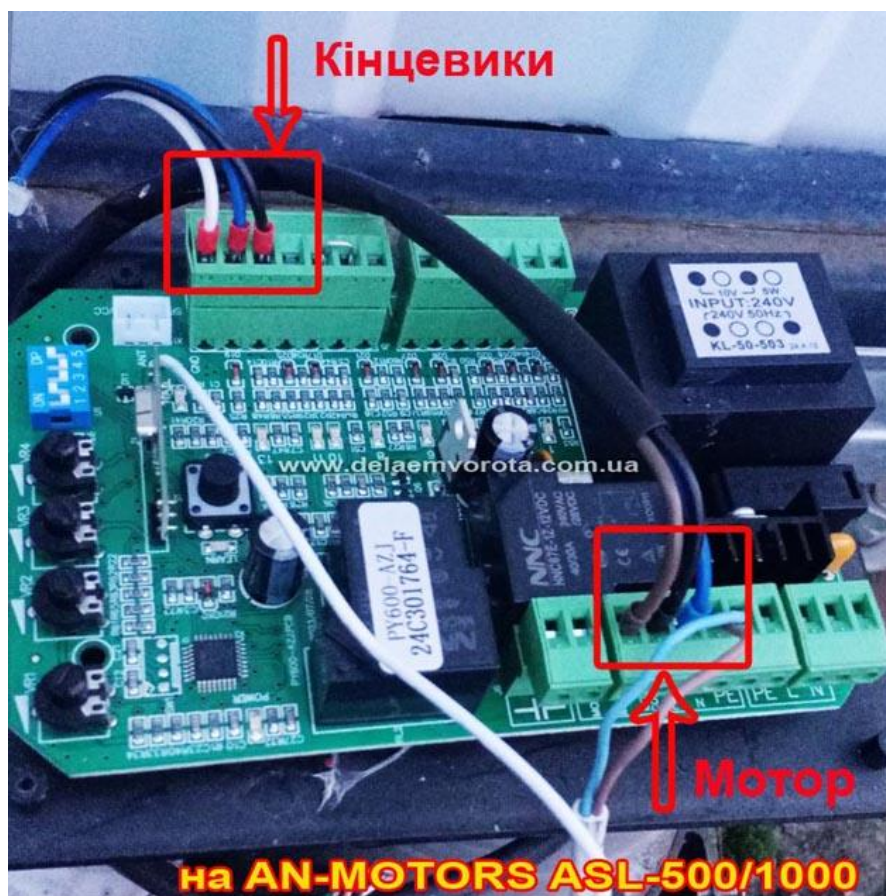
**Якщо дивитися з двору**

**Мотор розташований праворуч**

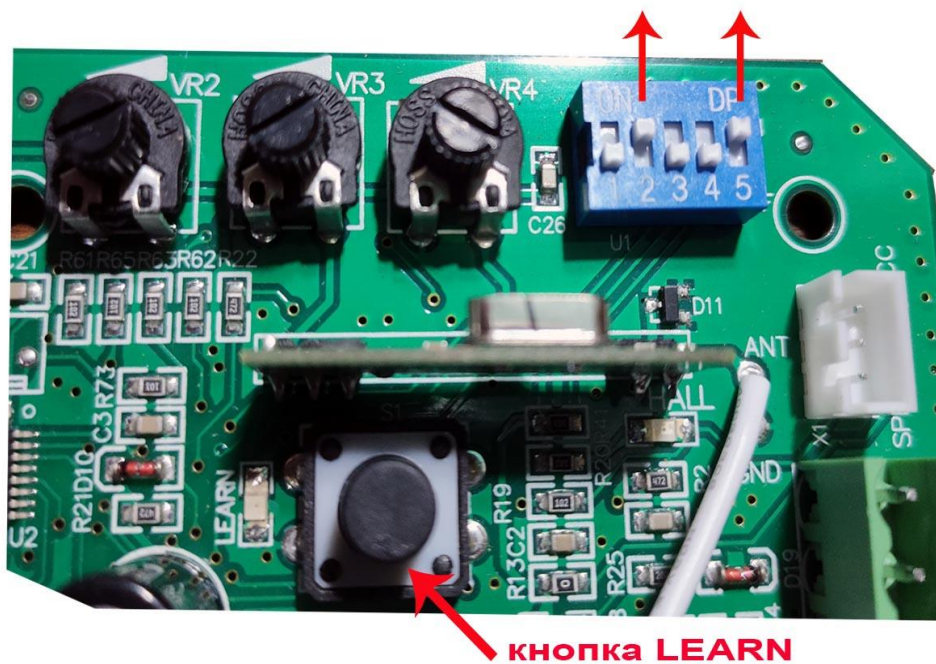


**Увага на кольори дротів для лівого та правого розташувань**

Приклад підключення для «правого» мотора:

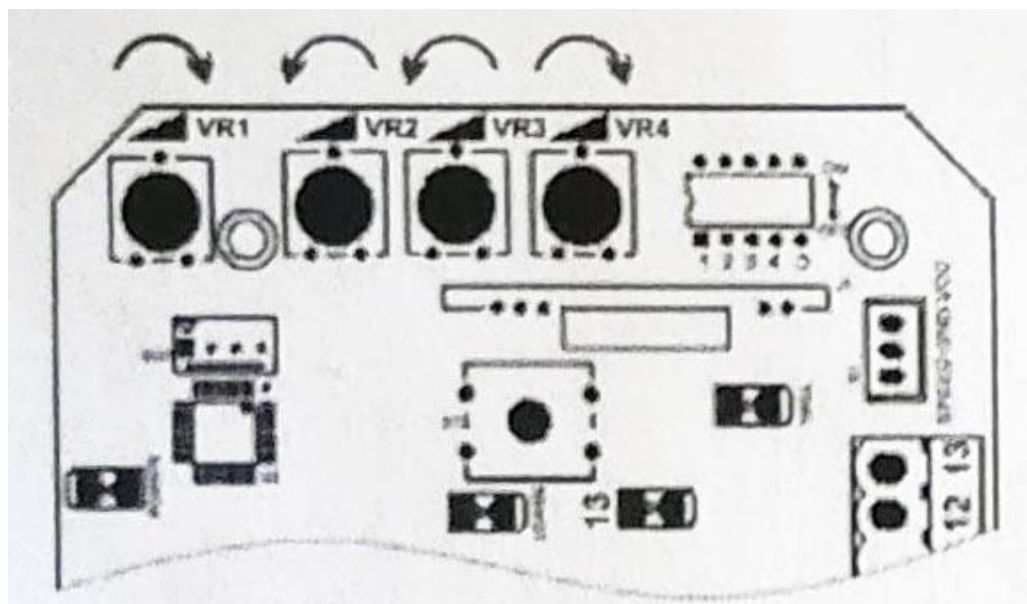


Напруга мережі 230 В подається на перші дві клеми L та N - це зрозуміло. Перемичку 8-9, яка відповідає за фотоелементи, **поки не чіпати. DIP перемикачі №2 та №5 – підняти:**



Наступним кроком потрібно прописати пульт - натиснути кнопку “LEARN” - поруч загориться світлодіод, відпустити кнопку “LEARN” і натиснути **ДВІчі** на 1 сек кнопку на пульті, якою хочете користуватися. Якщо треба стерти усі пульты – тримати кнопку “LEARN” 15 сек.

Проконтролювати, щоб потенціометри були у конфігурації відповідно до малюнка нижче:



Зовнішні викрутити на максимум за годинниковою стрілкою, внутрішні – на мінімум, проти годинникової стрілки

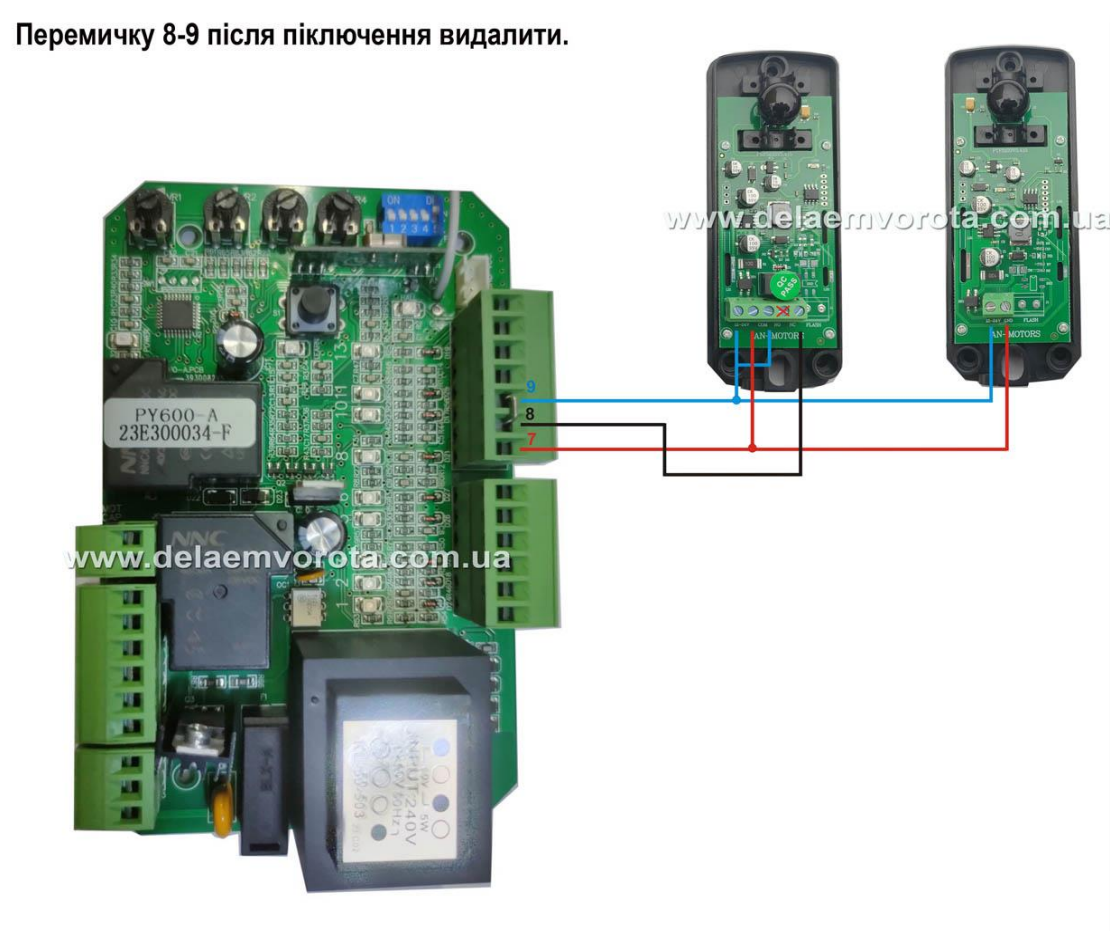
Після програмування пульта перевірити коректність роботи приводу – він має «їздити» в обидві сторони і зупинятися на кінцівках. Не повинно бути затискання воріт в уловлювач у закритті та удару про накатний ролик у відкритті. При необхідності підрегулювати точки зупинки положенням кінцевиків.

Якщо все гаразд, то можна переходити до підключення периферії (якщо вона є) – фотоелементів, сигнальної лампи та ін.

Як правило, в комплекті з цими приводами йшли фотоелементи P5103, наводимо схему підключення саме з ними:

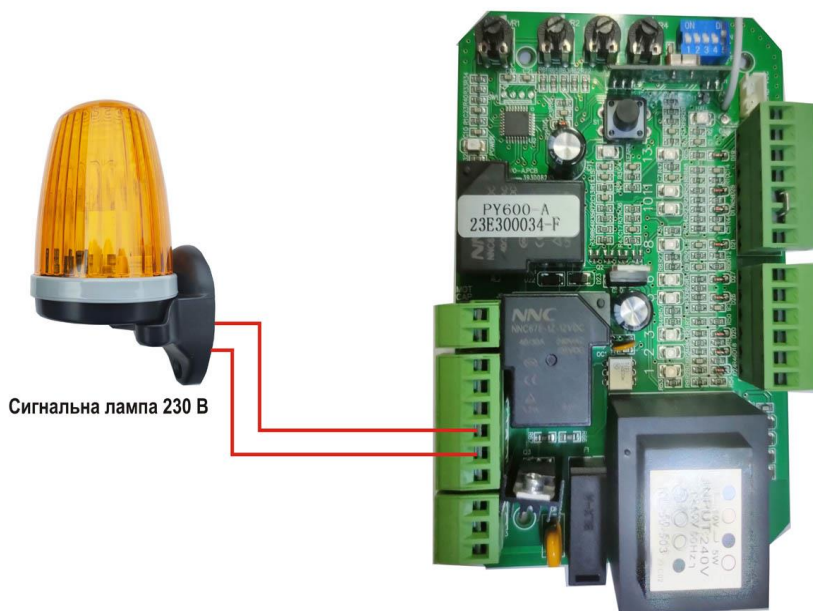
**Схема підключення фотоелементів до плати PY-600.**

**Перемичку 8-9 після підключення видалити.**

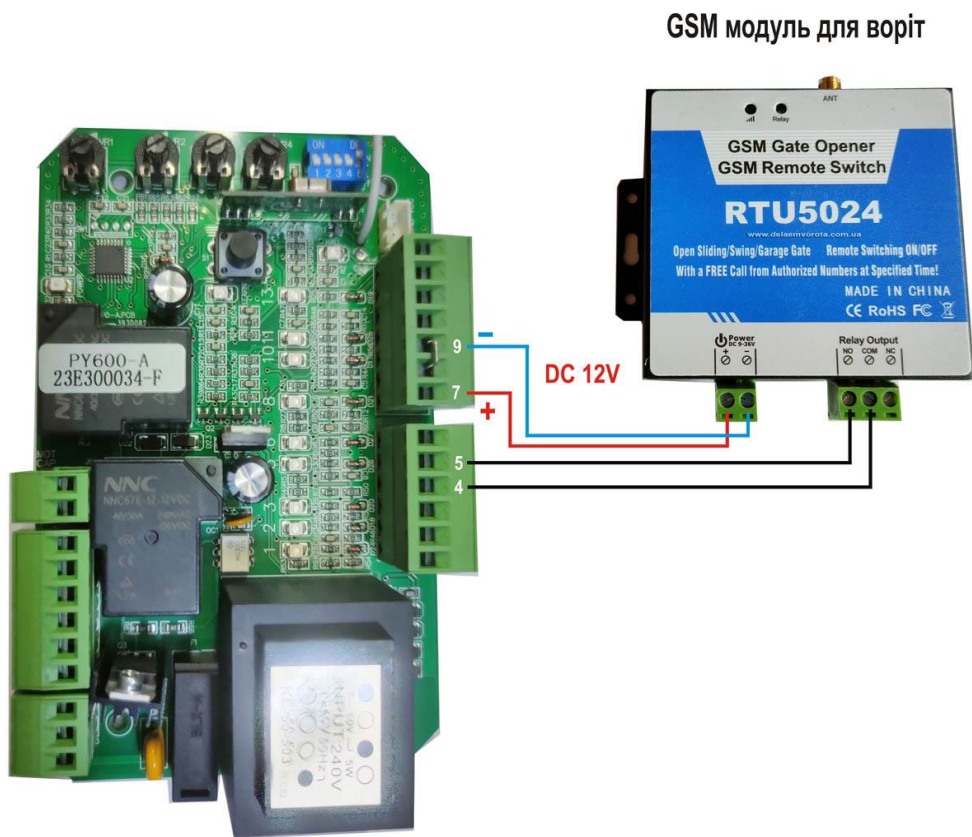


Клема NO фотоелемента RX не використовується. Перевіряємо коректність роботи фотоелементів – при закриванні воріт перетин променя має призвести до зупинки воріт та подальшого їх відкриття. **Якщо плата використовується без фотоелементів, то перемичка 8-9 має стояти.**

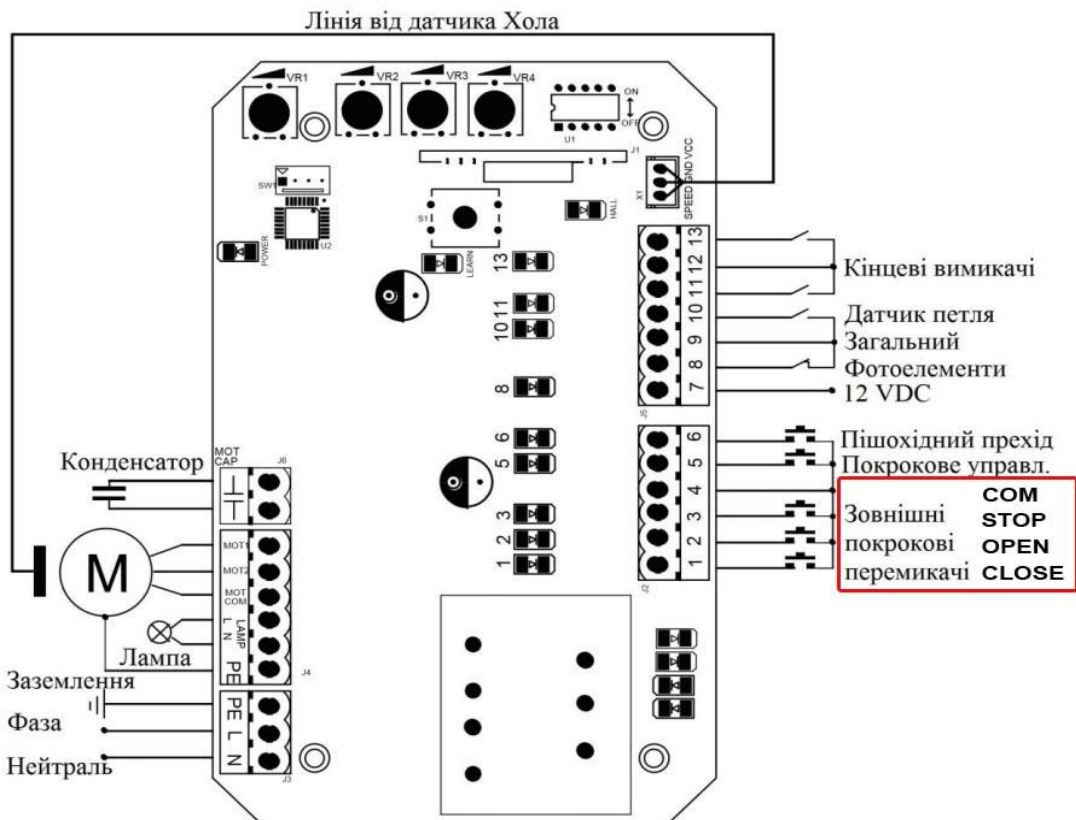
Після цього можна підключати сигнальну лампу до клем LAMP:



Якщо є якийсь зовнішнє керування, наприклад, кнопка, GSM, WIFI, AJAX тощо, то для їх підключення використовуються клеми 4 та 5. Замикання їх на 1 сек призведе до початку руху воріт, тобто, еквівалентно натисканню кнопки пульта. Нижче типова схема підключення GSM-модуля до плати:



Також плата має окремі входи для зовнішнього управління:



**Які підводні камені можуть підстерігати користувача?** Оскільки плата встановлюється, як правило, на приводи 8-10 і більше літньої давності, то цілком очікувано, що система кінцевих вимикачів також може бути в досить зношеному або навіть у несправному стані. Тому для коректної роботи плати та відповідно воріт в цілому, вкрай бажано перевірити працездатність кінцевих вимикачів тестером-мультиметром та пальпаторно.



Або може мати місце неадекватний люфт пружини на осі:



Проблема вирішується ремонтом чи заміною цього блочка.

Ну ось і все, не забуваємо, що в наш час усю електроніку потрібно живити через стабілізатор або реле напруги.