

SNAPTAIN SUPPORT



US support@snaptain.com

CA support@snaptain.com

UK support.uk@snaptain.com



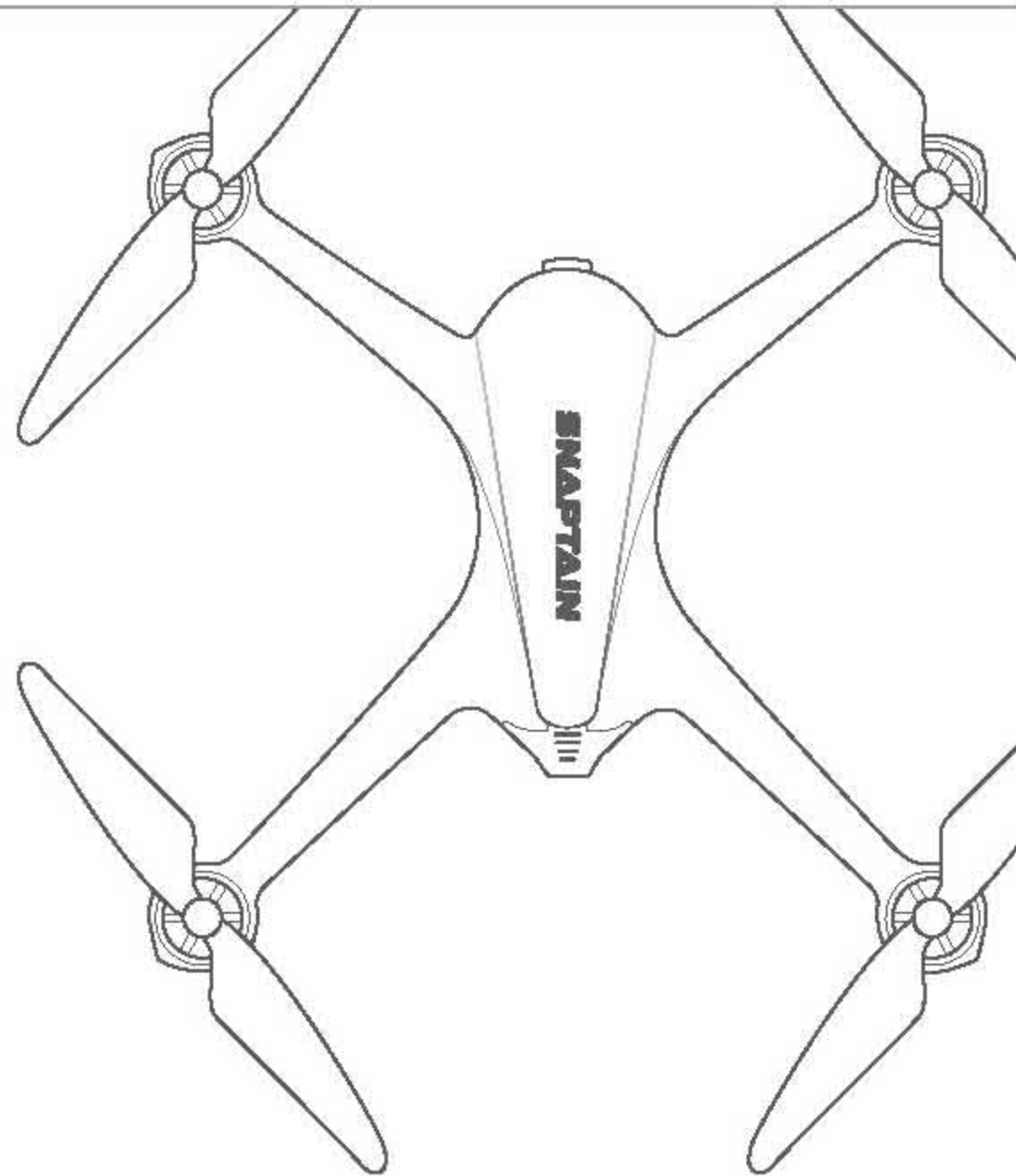
www.snaptain.com



@snaptainofficial



@snaptain_official



SNAPTAIN 

SP700

4-Axis Drone

FOR AGES
14+

USER MANUAL

Please read this manual carefully before flying and keep it for future reference.

V1.01

ENGLISH 01-38

РУССКИЙ 39-80

ENGLISH



CONTENTS

DISCLAIMER AND SAFETY GUIDELINES	01
MAINTENANCE AND CARE	03
PRODUCT OVERVIEW	04
FLIGHT PREPARATION	07
FLIGHT OPERATION GUIDE	10
● Remote Operation Guide	10
Pair the Remote with the Drone	10
Calibrate the Compass	13
Calibrate the Gyro	14
Search GPS Satellites	15
Connect to Your Mobile Device	16
Download and Install the APP	16
Launch the APP	17
Flight Instructions	18
Take-off	18
Landing	19
Flight Directions	20
Photo/Video	21
Headless Mode	21
Return-to-Home (RTH)	22
Emergency Stop	25
● App Operation Guide	26
Function Overview of the App	26
Settings	28
Point of Interest (POI)	28
Follow Me	29
Waypoints	30
Smart RTH	33
Photo/Video	33
TROUBLESHOOTING	34
SPECIFICATIONS	35

DISCLAIMER AND SAFETY GUIDELINES

Please read the disclaimer carefully before using this product. By using it, you hereby agree to this disclaimer and signify that you have read them fully.

1. Before flying, please make some practice with a simulator or seek for the instruction from a professional.

2. DO NOT fly above or near obstacles, crowds, open water, public road, high voltage power lines or trees.



3. DO NOT use the drone in severe weather conditions, such as a rainy day or windy day (the wind speed is more than 5.5m/s), snow, hail, lightning, tornadoes, hurricanes, etc.



4. DO NOT fly the drone in the magnetic interference area, radio interference area, and government regulated no-fly zones.



5. The fast rotating motors and propellers are a potential hazard to cause serious damage and injury. A safe distance of 5m must be maintained from the drone at all times while it is operational. Fly with responsibility.



6. Please maintain line-of-sight of your drone at all times after it is powered up. Do not rely on the camera image to control your drone.



7. This product is not a toy and not recommended for users under age 14.



8. All parts must be kept out of the reach of children to avoid CHOKE HAZARD.



9. CAUTION: Dispose of drone and batteries in accordance with local regulations. DO NOT treat it as household waste.



10. Be sure to observe all local regulations, obtain appropriate authorizations and understand risks. Please note it is solely your responsibility to comply with all flight regulations.



SNAPTAIN accepts no liability for damage, injury or any legal responsibility incurred directly or indirectly from the use of this product. The user shall observe safe and lawful practices including, but not limited to, those set forth in these Disclaimer and Safety Guidelines. SNAPTAIN reserves the right to update this user manual.

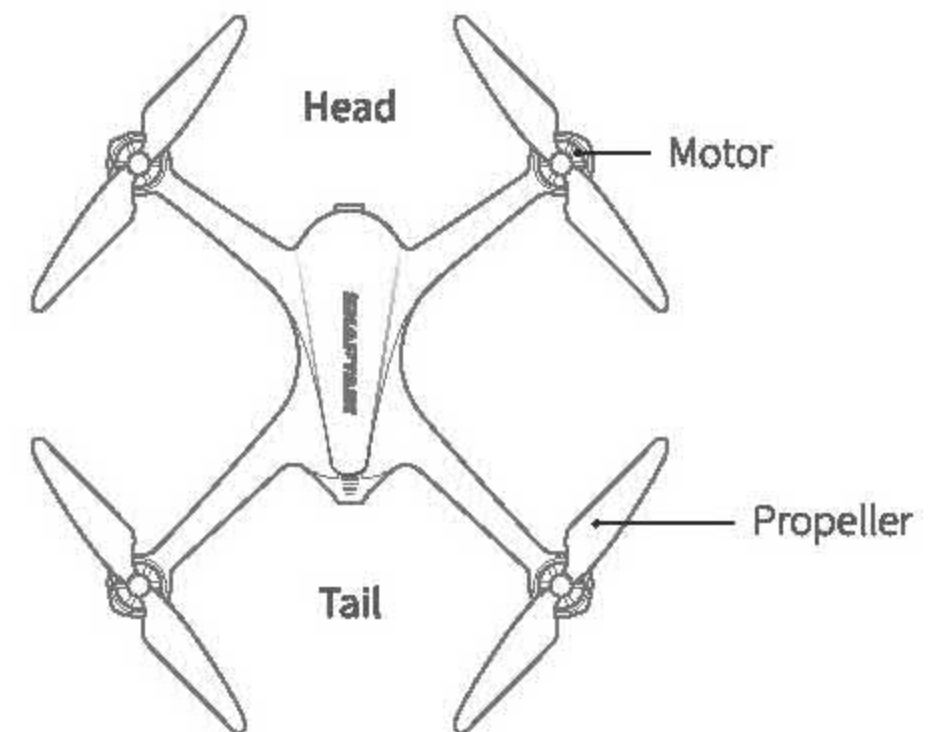
MAINTENANCE AND CARE

1. Thoroughly check the drone after a crash or a violent impact.
2. Clean off your drone with a dry cloth to prevent any moisture from getting onto the electronics.
3. Do not try to disassemble or repair the product yourself. Please contact SNAPTAIN for more help.
4. Remove the batteries from the drone and the remote if they will not be used for a long time.
5. Please store and charge the battery in a cool (0~40°C) and dry place. Do not leave the battery in an extremely high-temperature environment that can result in an explosion or the leakage of flammable liquid or gas.
6. Please use the original battery provided. Use an incorrect type of battery may lead to fire hazards.
7. Do not charge the battery if it is hot. Let it cool down first.
8. ONLY use the original USB cable provided. Do not over charge the battery. Unplug the charger once the battery is fully charged.
9. Do not charge the battery next to inflammables, such as bed, carpet, wood floor, etc., or on surfaces that are electrically conductive. Do not leave the battery unattended while charging.
10. Keep the battery away from any sharp objects that could puncture into the battery to avoid risks of explosion and fire.
11. Do not dispose of the battery in fire or a hot oven, cut or mechanically crush the battery, as this may cause explosions.

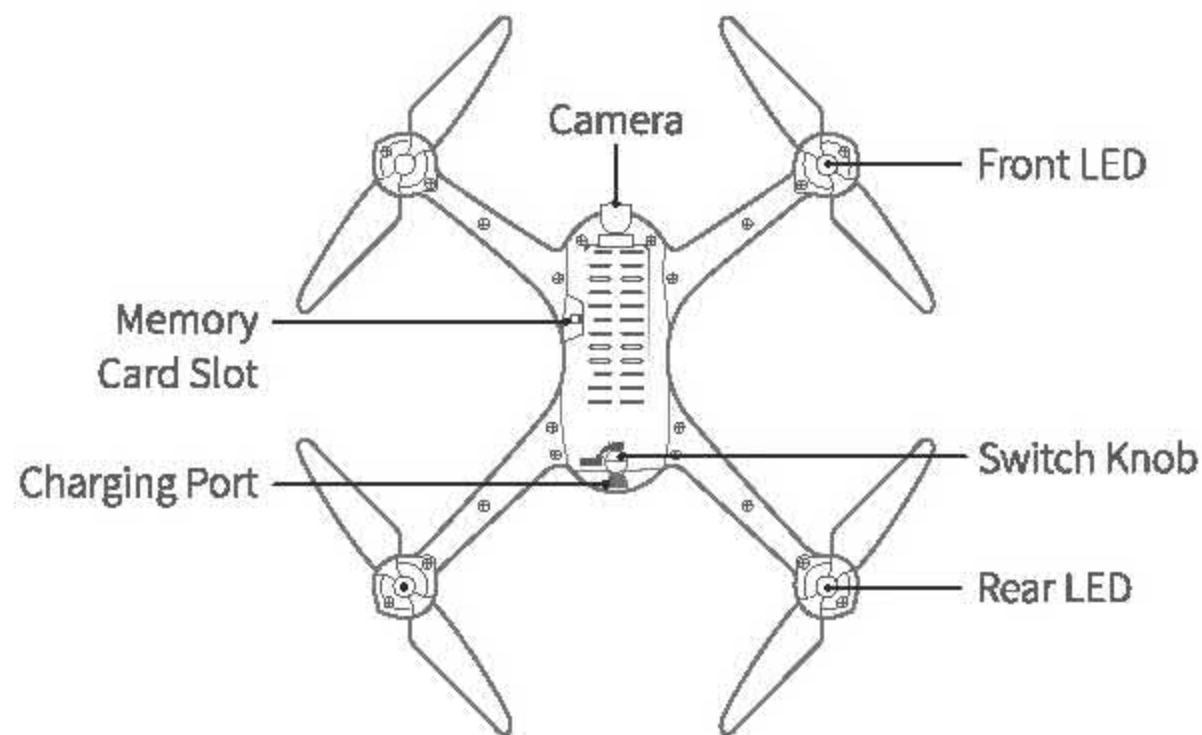
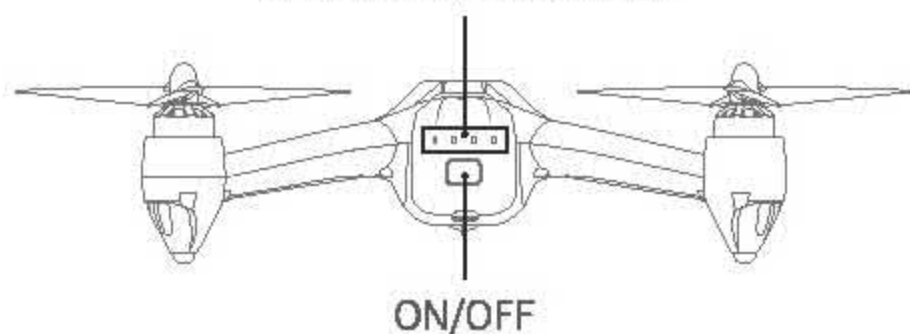
12. Do not drive a nail in, hit with a hammer, or stamp on the battery. Do not strike the battery in other ways.
13. Do not disassemble or alter the outside structure of the battery.
14. Do not expose the battery to the extremely low air pressure, as this may result in an explosion or the leakage of flammable liquid or gas.
15. Do not store the battery for long periods of time when it's in low battery status. To extend the battery's lifespan, recharge it at least once every three months if not using it for long periods of time.
16. Replace the battery if it's swollen.

PRODUCT OVERVIEW

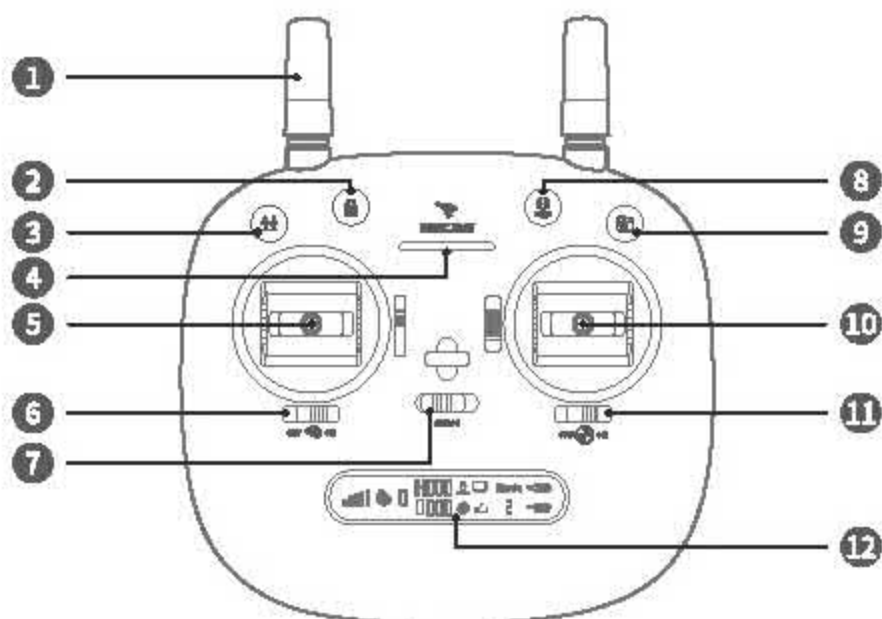
Drone



Battery Level Indicators

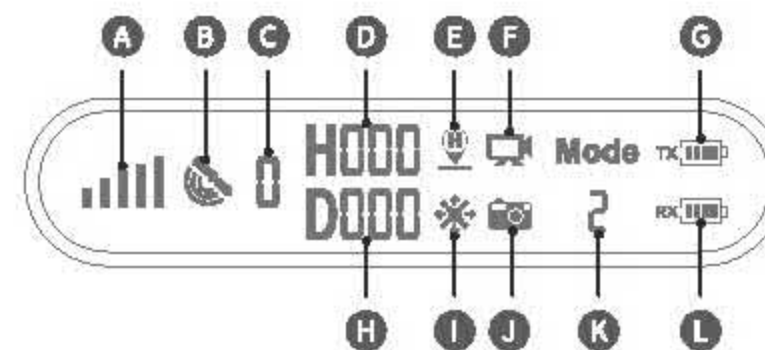


Remote



- | | |
|---|---|
| 1 Antenna | 7 ON/OFF |
| 2 One Key Unlock (short press)
Emergency Stop (long press) | 8 Smart RTH (Return-to-Home) |
| 3 One Key Take-off/Landing | 9 Photo (short press)
Video (long press) |
| 4 LED Indicator | 10 Right Control Stick |
| 5 Left Control Stick | 11 Headless Mode ON/OFF |
| 6 GPS Mode ON/OFF | 12 LED Screen |

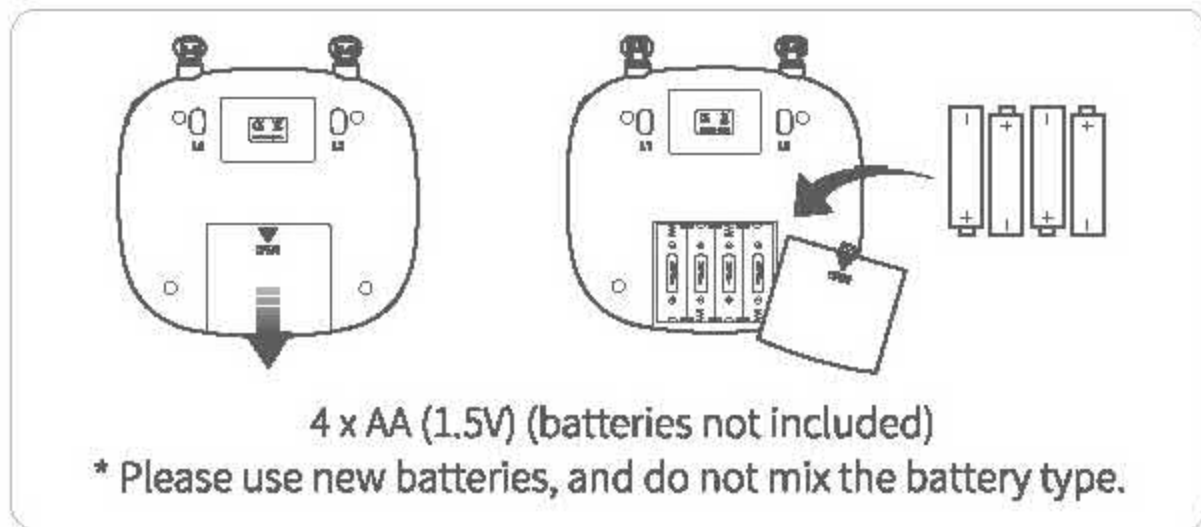
LED Screen



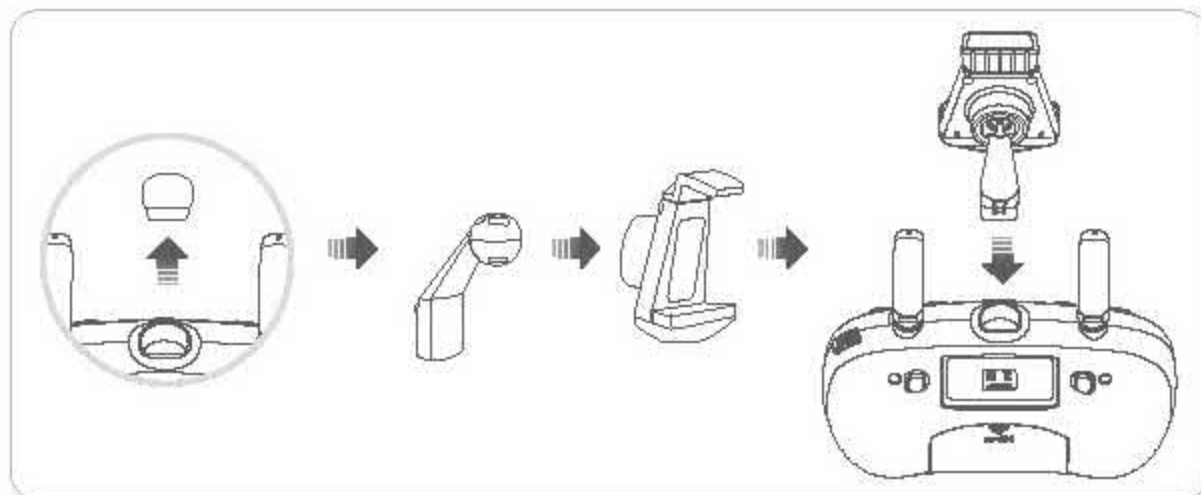
- | | |
|------------------------|-------------------------|
| A Remote Signal | G Remote Battery Status |
| B GPS Mode ON | H Flight Distance |
| C Number of Satellites | I Headless Mode ON |
| D Flight Altitude | J Photo |
| E RTH ON | K Remote Mode |
| F Video | L Drone Battery Status |

FLIGHT PREPARATION

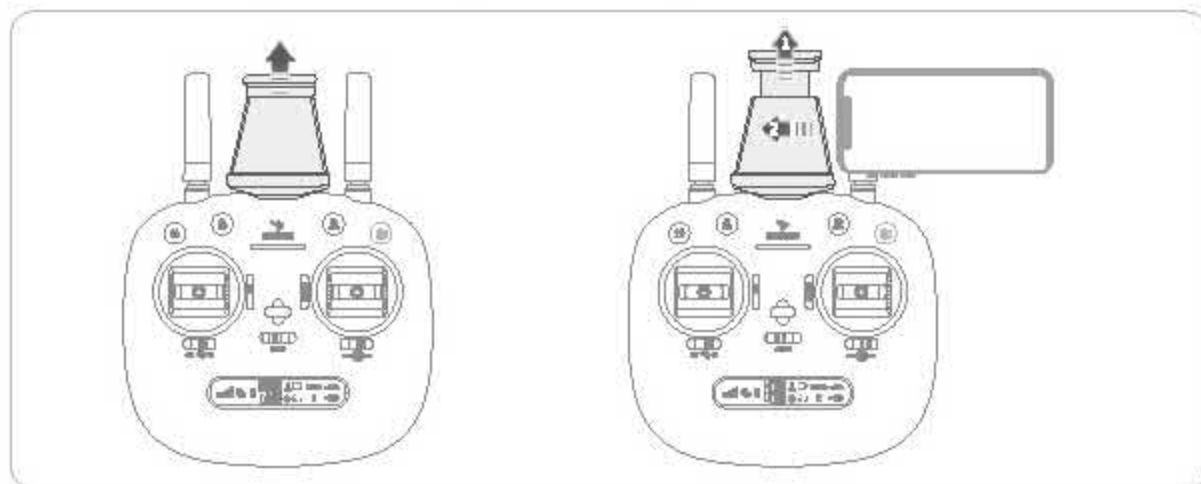
- 1** Take out the remote from the bottom of the white foam box, then install the batteries.



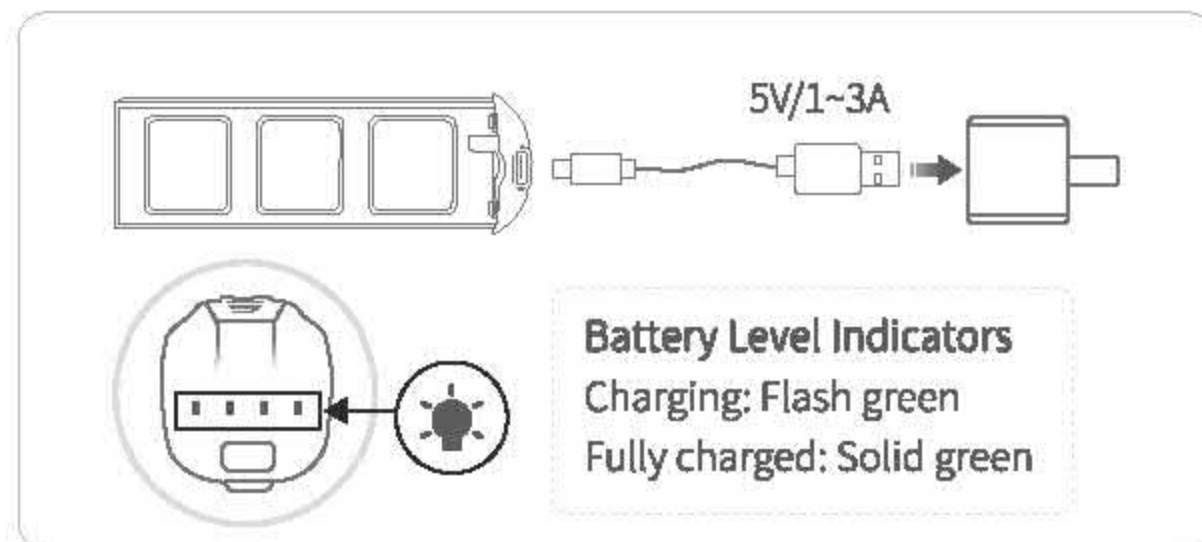
- 2** Unfold the Antenna and install the Phone Clamp.



- 3** Extend the phone clamp to mount your mobile device.

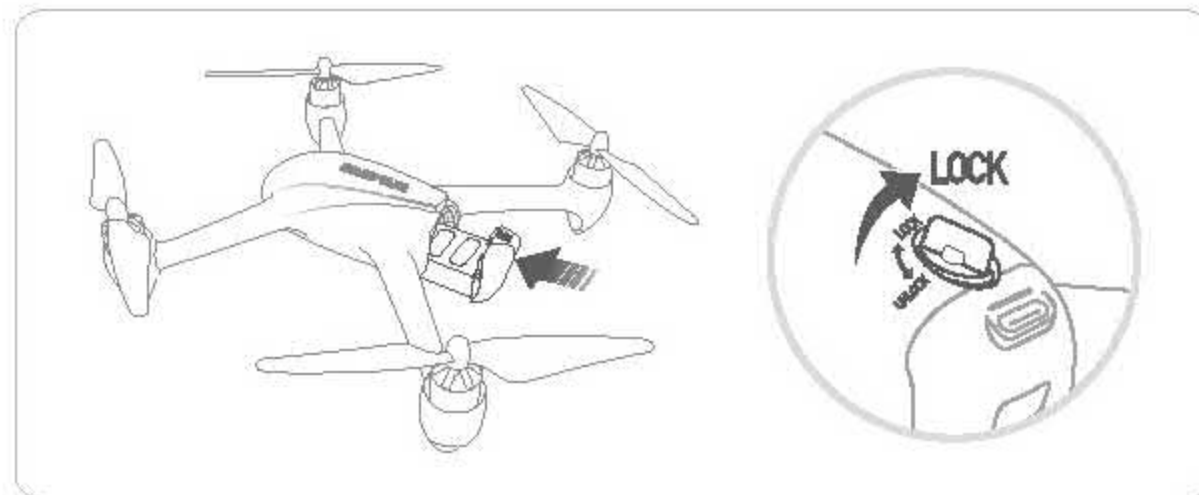


- 4** Charge the drone battery.



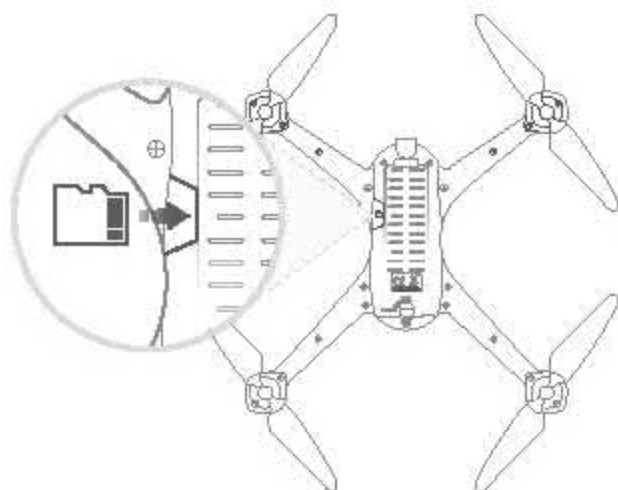
Notes

- * Please use the original battery and USB cable provided.
 - * It's not recommended that you charge the battery from the USB port of PC.
 - * Flight time may be reduced when flying in low-temperature environments.
- 5** Install the battery into the drone after it's fully charged. Turn over the drone, and switch the knob clockwise to secure the battery to it.

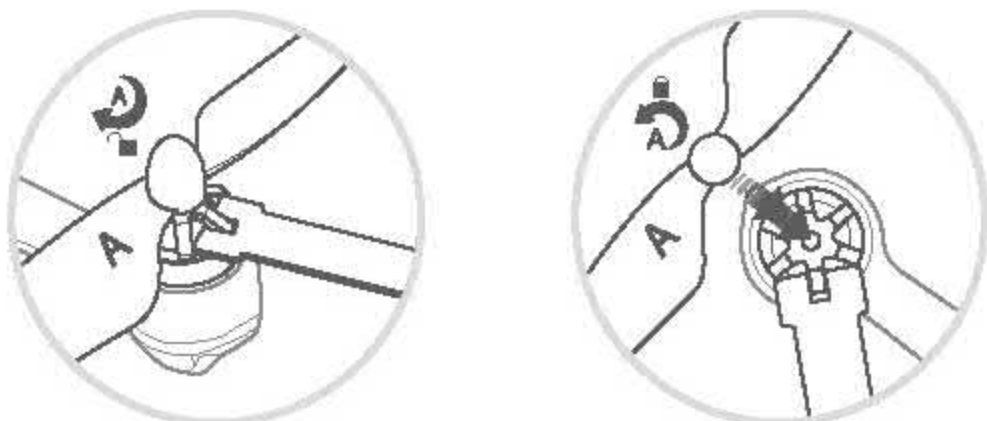


6 Insert a memory card (not included) into the drone. (Optional)

- * Support up to 64GB.
- * Memory card of FAT32 format is required.



7 Replace the propeller when it's needed. (Optional)



- 1 Use the wrench to keep the motor in place, then rotate the propeller by hand as directed by the mark to remove it.
- 2 Fit the spare propeller into the drone. Make sure the mark (A/B) on the propeller is the same as the mark on the arm of the drone.
- 3 Keep the motor in place, then rotate the propeller following the direction of mark until it's fixed.

FLIGHT OPERATION GUIDE

IMPORTANT

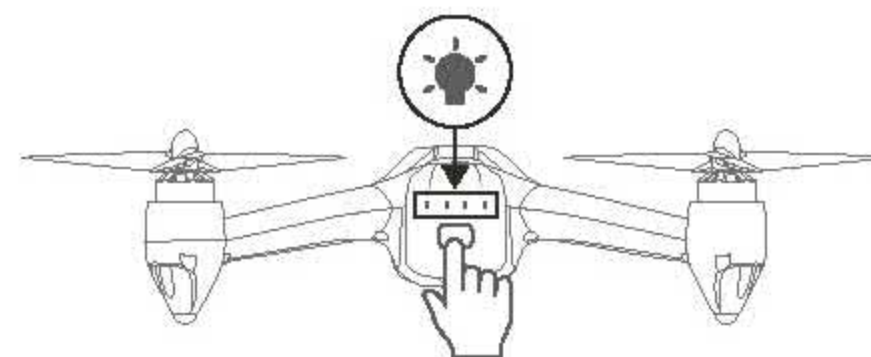
- * Make sure you power on the drone first, then the remote in each flight.
- * For all flight functions and modes, the operator and tail of the drone must be aligned.
- * We recommend flying the drone in the open air and within the control range.

• Remote Operation Guide

Pair the Remote with the Drone

Step 1:

To turn on the drone, press and hold the ON/OFF button for 3s until the Battery Level Indicators light up. The LEDs on the drone start flashing when the drone is powered on. Place the drone on a flat surface with the head forward.



Press and hold

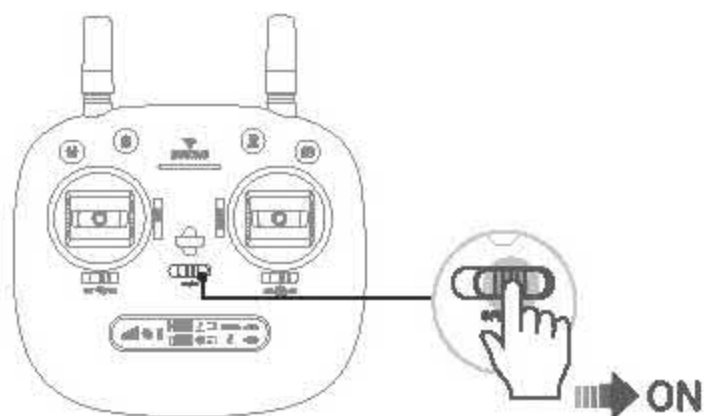
Notes

- * To turn off the drone, press and hold the ON/OFF button until the battery level indicators go off.
- * Ensure you switch the knob to secure the battery to the drone. This is to prevent it from falling out during flight.




Step 2:

Turn on the remote.



Step 3:

Wait for the remote to automatically pair with the drone. Pairing is completed when the Remote Signal Icon  displays on the remote's screen.



Note



- * If the remote cannot automatically pair with the drone, please follow the instructions to manually pair them.

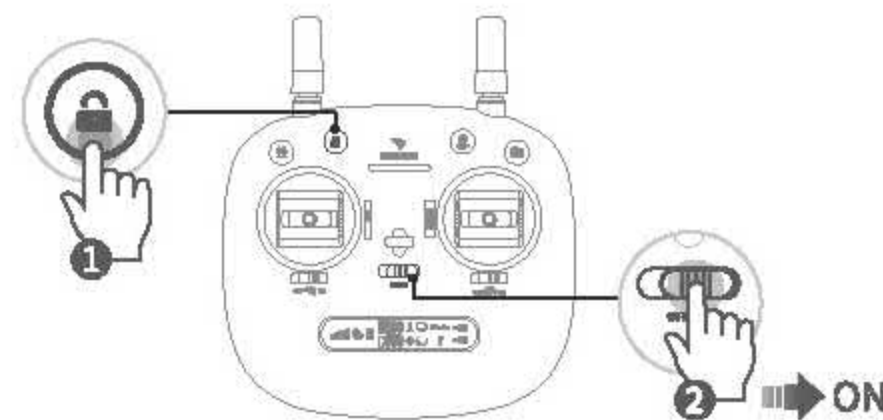
Manual Pairing

Step 1:

Turn on the drone.

Step 2:

Hold down the  button, and turn on the remote. Release the  button when the remote beeps.



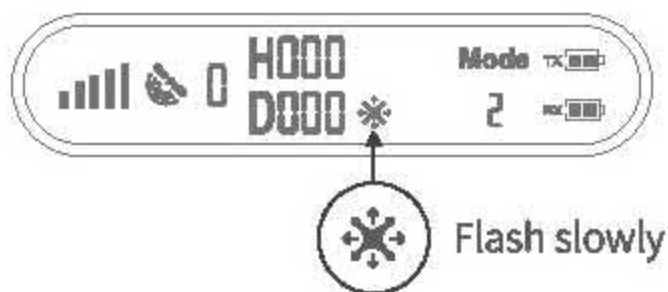
Step 3:

Pairing is completed when the Remote Signal Icon  displays on the remote's screen.



Calibrate the Compass

Calibrate the compass if the icon  keeps flashing slowly.




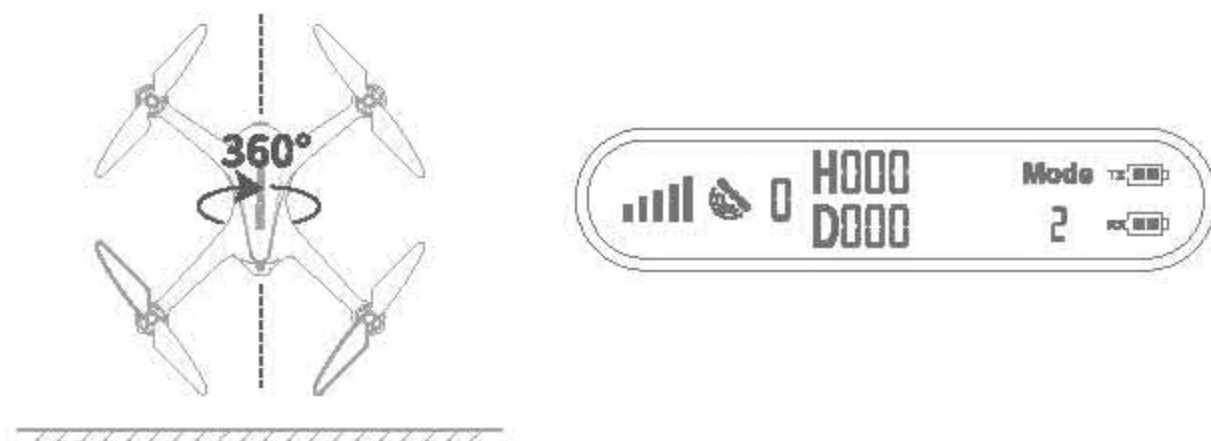
Step 1:

Hold the drone horizontally, and rotate it 360° at least two times until the remote beeps twice, which indicates a successful horizontal calibration. The LEDs on the drone flash green.




Step 2:

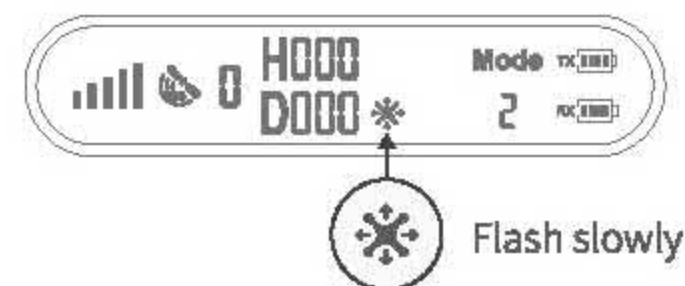
Hold the drone vertically with its head facing up, and rotate it 360° at least two times until the icon  goes off, which indicates a successful vertical calibration. The front LEDs on the drone turn solid red and the rear LEDs solid yellow or green.




Note

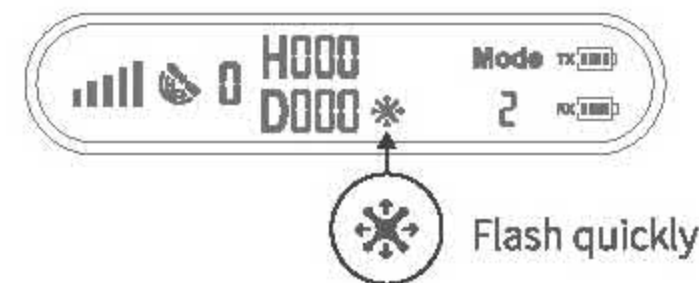
If the drone drifts when flying, please land the drone and manually activate compass calibration.


* Push both control sticks to lower right at 45° to start calibrating the compass. The icon  keeps flashing slowly while calibrating. Then repeat Step 1 and Step 2.



Calibrate the Gyro

Do place the drone on a flat surface before calibrating. Push both control sticks to lower left at 45° to start to calibrate the gyro. The icon  keeps flashing quickly while calibrating.



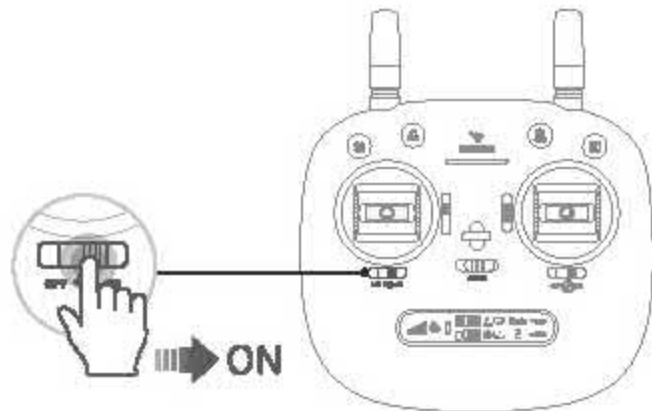
Calibration is completed when the icon  goes off.

Note

* If the drone tilts to one side when flying, please land the drone and do the gyro calibration.

Search GPS Satellites (For Outdoor Use)

Wait for the drone to search satellites. Please ensure the **GPS Mode** is **ON**.



Check the number of GPS satellites on the remote's screen. When the number of GPS satellites searched is more than **NINE**, the drone is ready to take off in **GPS Mode**.



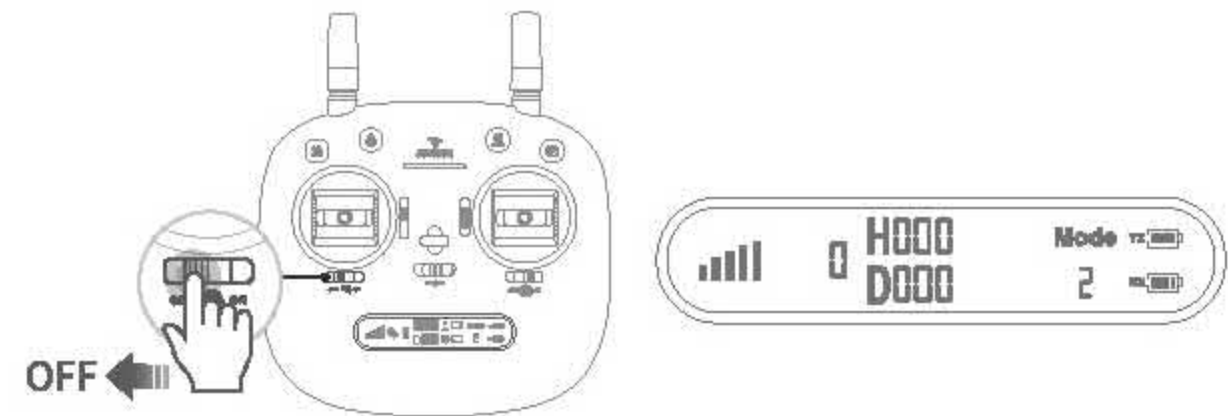
Ready to take off in **GPS Mode**

In **GPS Mode**, the drone utilizes the GPS module to locate and make a precise hovering flight.

GPS Mode only works when the GPS signal is strong. Please fly the drone outdoors.

For Indoor Use

Switch to **Attitude (ATTI) Mode** if you would like to fly the drone indoors. The **GPS Mode Icon**  goes off when GPS mode is off. For your safety, we do not recommend flying the drone indoors.



Notes

- * In **ATTI Mode**, the drone cannot use GPS positioning and will drift around in the wind. Besides, functions based on **GPS Mode**, including **Follow Me**, **Waypoints**, and **POI**, can't be activated.
- * We strongly recommend **GPS Mode** for beginners.

Connect to Your Mobile Device

Download and Install the APP

Download and install **Snaptain Eco** into your mobile device on **App Store™/Google Play™** or scan the QR code below.



for Android 4.4 and later



for iOS 8.0 and later

Note

- * **Google Play™** is a trademark of Google Inc., and **App Store™** is a trademark of Apple Inc.

Launch the APP

Step 1:

Turn on cellular data and location service of your mobile device, then open Snaptain Eco app, and tap Go to enter the app.



Step 2:

Tap Next and Click to enter the operation interface.

Step 3:

Tap the Live Map on the lower left corner of the screen to preload the map.

Step 4:

Turn off the cellular data, then go to the Wifi setting of your mobile device and connect to the Wifi SNAPTAIN-SP700-xxxxxx.

Notes

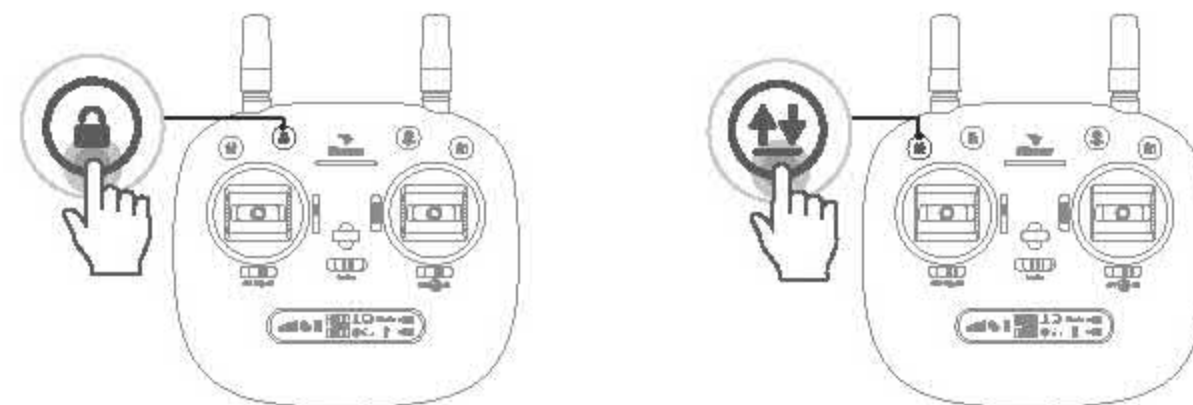
- * If the wifi SNAPTAIN-SP700-xxxxxx is not listed in your wifi list or the app does not show the preview image, please restart the drone, then repeat the pairing and calibration procedures.
- * Make sure the wifi SNAPTAIN-SP700-xxxxxx is only connected to one mobile device.
- * The drone's wifi has no Internet access. To prevent your mobile device from disconnecting to the drone's wifi, please do not allow your mobile device to switch to another network.

Flight Instructions

Take-off

Option 1:

Press the  button to unlock the drone and the four rotor blades start rotating, then press the  button to take off.



Option 2:

Simultaneously push the Left Control Stick to lower right at 45° and the Right Control Stick to lower left at 45° until the four rotor blades start rotating, then slowly push the Left Control Stick forward to take off.



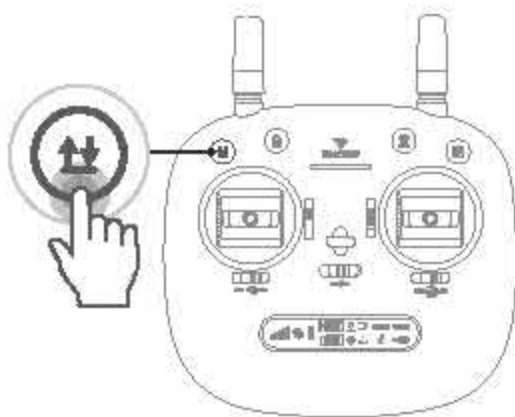
Note

* The propellers will stop rotating if no operation within 12s after unlocking the drone.

Landing

Option 1:

Press the  button to land during the flight.


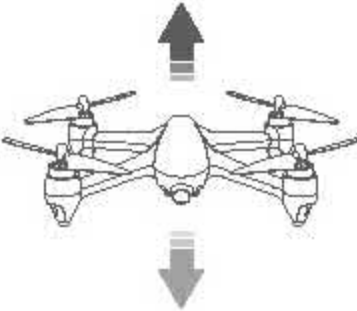
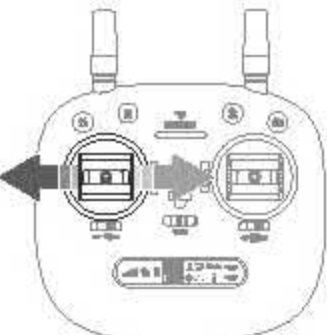
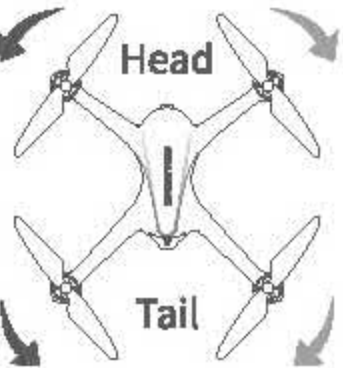

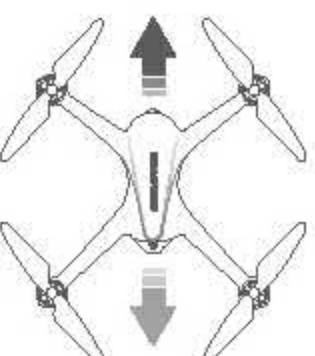
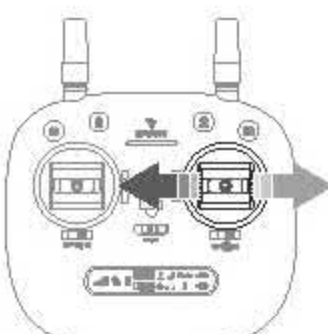
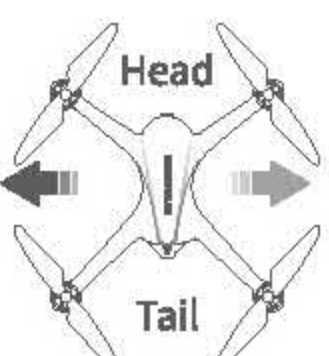


Option 2:


Pull the Left Control Stick backward to the bottom to land the drone, and hold it for at least 3s until all the rotor blades stop rotating.




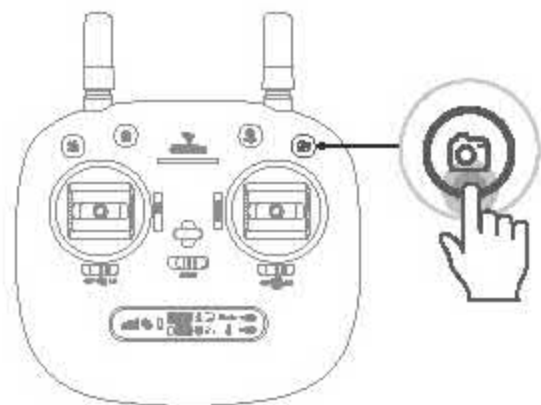
Flight Directions

		Push the Left Control Stick forward and the drone will ascend; pull it backward and the drone will descend.
		Pull the Left Control Stick leftward and the drone will rotate to the left; pull it rightward and the drone will rotate to the right.
		Push the Right Control Stick forward and the drone will fly forward; pull it backward and the drone will fly backward.
		Pull the Right Control Stick leftward and the drone will fly leftward; pull it rightward and the drone will fly rightward.



Photo/Video

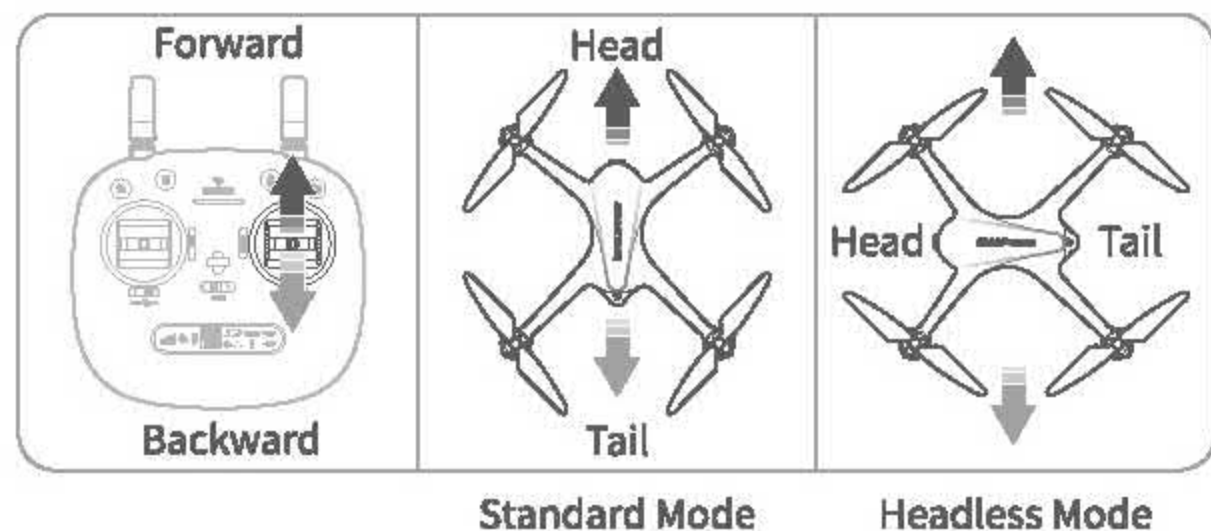
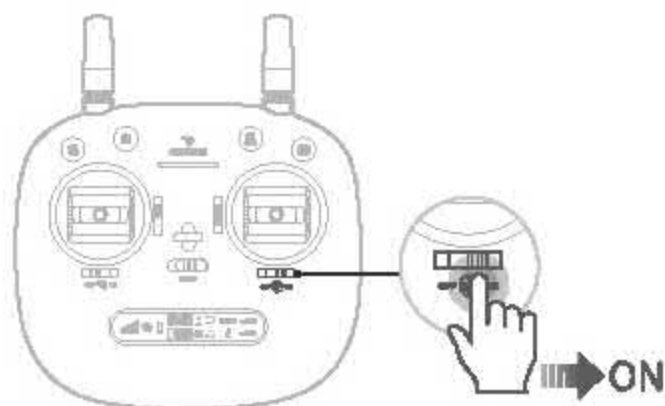
Press  to take a photo.

Press and hold  for 2s to start recording a video, press and hold it again to stop and save the video to your mobile device and memory card.



Headless Mode

Slide  to ON to activate **Headless Mode**. In this mode, the drone will fly following the direction of the **Right Control Stick** regardless of the position of your drone's head or the tail. Slide  to OFF to exit this mode.



Return to Home (RTH)

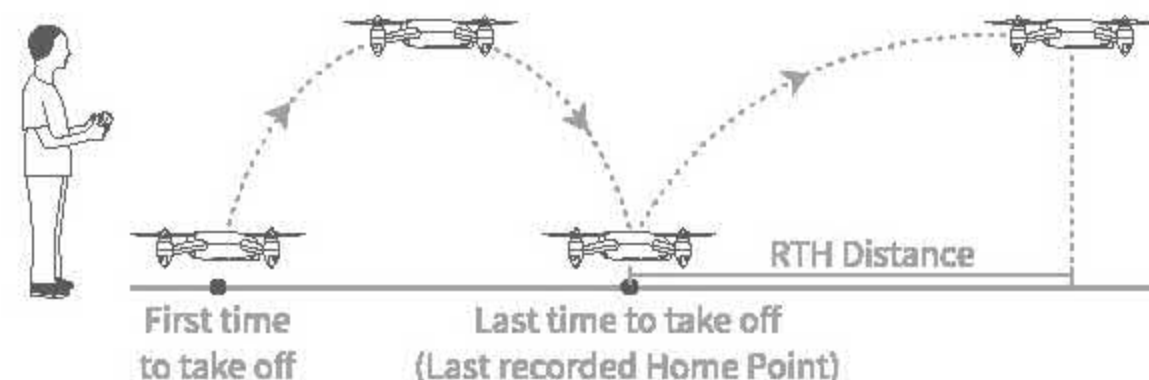
The **Return-to-Home (RTH)** function brings the drone back to the last recorded **Home Point** where the drone took off last time. RTH only works when the number of satellites searched is more than **NINE**.

Smart RTH

Press the  button on the remote to initiate **Smart RTH**.

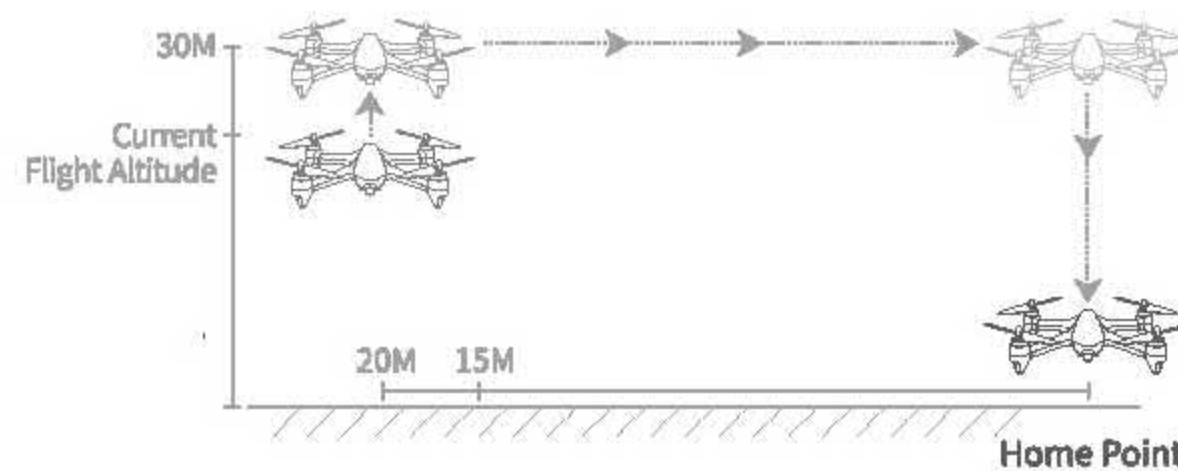
* RTH Distance:

The distance between the drone and the last recorded **Home Point** where the drone took off last time.

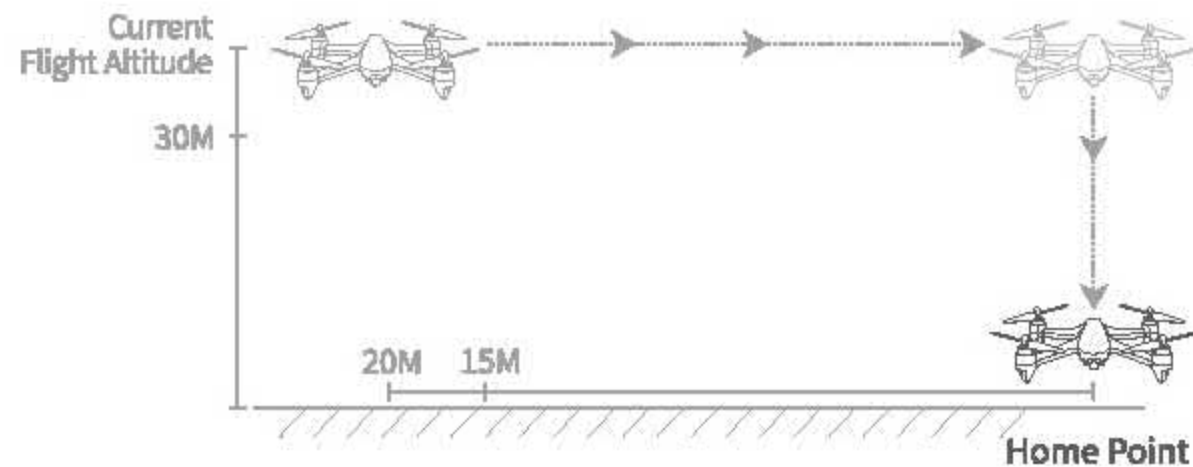


1. RTH Distance $\geq 15\text{m}$

If the current flight altitude is lower than 30m, the drone will first ascend to 30m, then fly back to **Home Point** and descend to land.

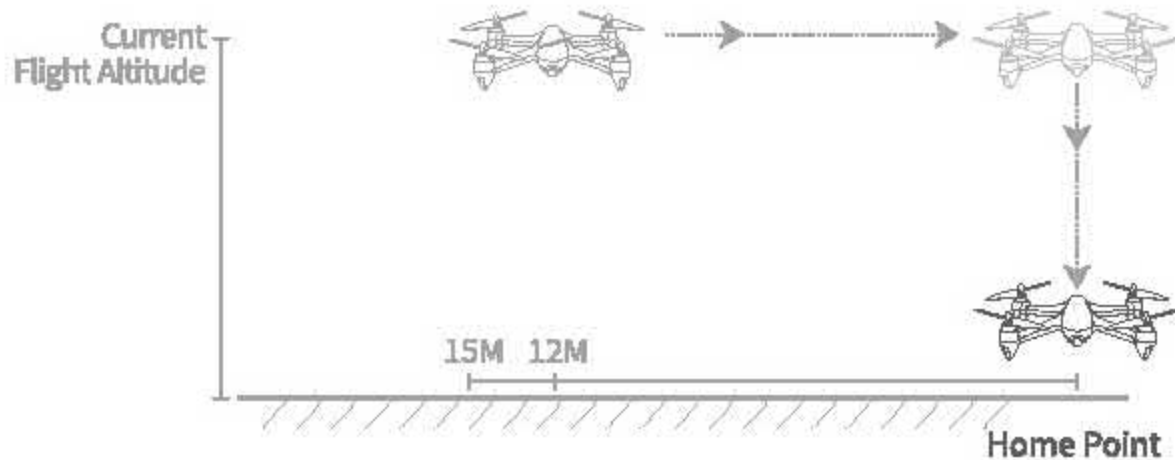



If the current flight altitude is higher than 30m, the drone will directly fly back to **Home Point** at its current flight altitude and land.



2. RTH Distance < 15m

The drone will directly fly back to **Home Point** at its current flight altitude and descend to land.




Press the  button again to cancel RTH and regain control of the drone.

Failsafe RTH

Failsafe RTH will be activated automatically when the drone disconnects with the remote. The drone will fly back to the last recorded **Home Point** under the control of the flight system itself.

The process of Failsafe RTH is the same as Smart RTH.



If the remote reconnects to the drone during RTH, press the  button to cancel RTH and regain control of the drone. If no operation is performed, the RTH process will continue.

Low Battery RTH


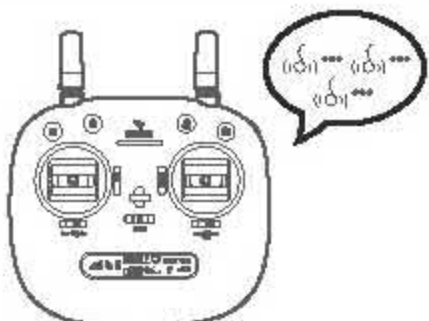
The drone will trigger **Low Battery RTH** when its battery is low.

If the RTH distance is more than 50m, the drone will fly back and hover above the **Home Point**. Then you can regain control of the drone.

In low battery status, the maximum flight distance is 50m, and the maximum flight altitude is 30m.

	
<p>Drone Battery Status shows 2 Yellow bars on the App.</p>	<p>There are continuous short beeps from the remote.</p>


The drone will trigger **Critical Low Battery RTH** when its battery is critical low. It will fly back to **Home Point** and descend to land.

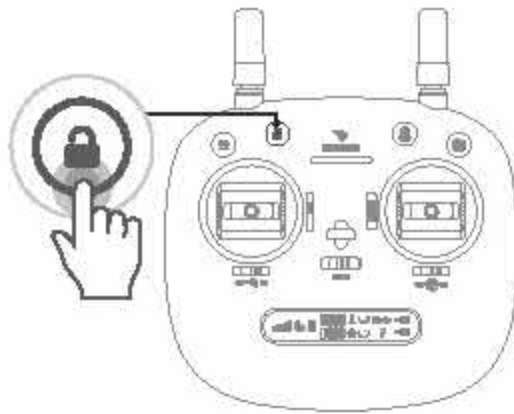
	
<p>Drone Battery Status shows 1 Red bar on the App.</p>	<p>There are continuous long beeps from the remote.</p>

Note

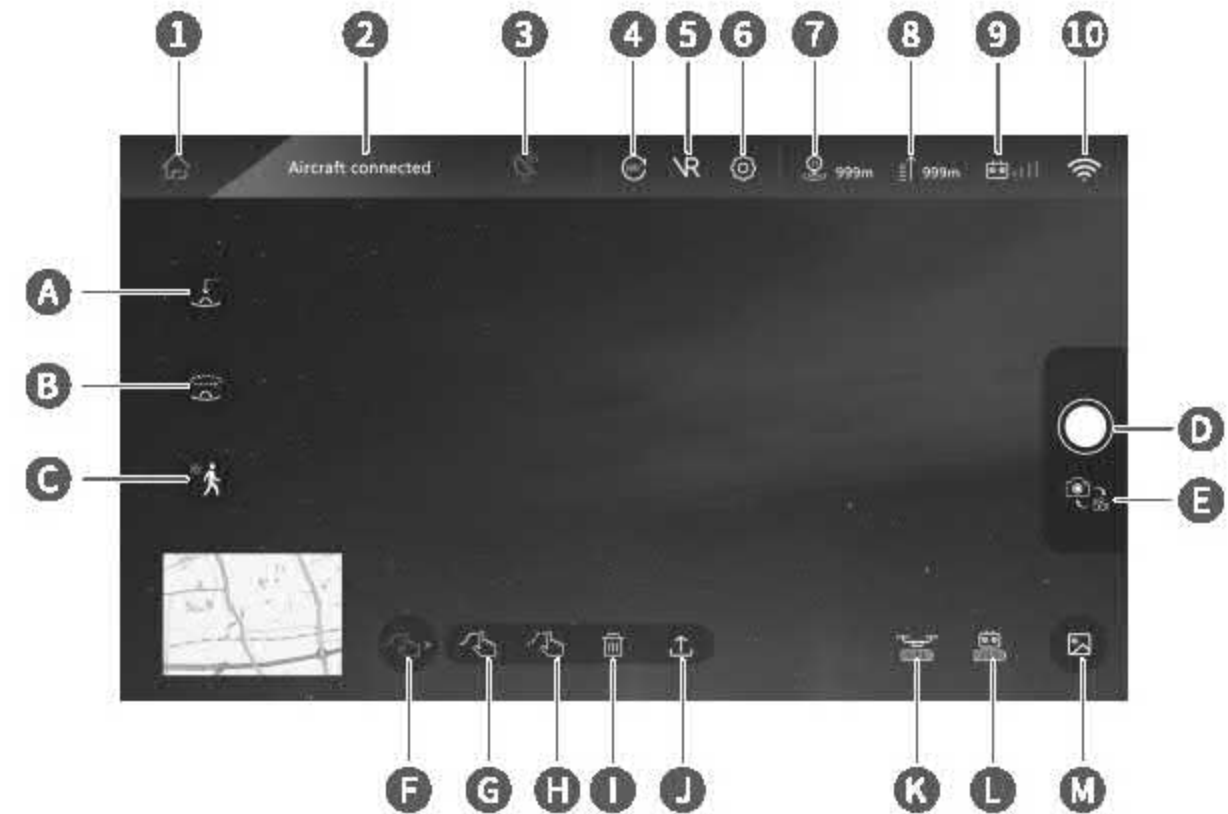
* The drone can't automatically avoid obstacles during RTH. You can move the control stick to adjust the drone's position when it's descending.

Emergency Stop

Press and hold the  button for 3s, and the drone will stop in the air and fall. This function only works when the flight altitude is below 5m.

**Note**

* It's NOT recommended to use this function during normal flight for landing, which may cause serious damage to your drone.

• App Operation Guide**Function Overview of the App**

- | | |
|----------------------------------|--------------------------------|
| 1 Home | 6 Settings |
| 2 Wifi Connection Status | 7 RTH Distance |
| 3 GPS Signal | 8 Flight Altitude |
| 4 Flip Image | 9 Remote Signal |
| 5 VR Mode | 10 Wifi Signal |
| A Return-To-Home (RTH) | H Point |
| B Point of Interest (POI) | I Delete Waypoints |
| C Follow Me | J Upload Waypoints |
| D Shutter | K Drone Battery Status |
| E Photo/Video | L Remote Battery Status |
| F Waypoints | M Media Gallery |
| G Trajectory | |

► GPS Signal:


Show the number of GPS satellites.

* Blue: ready to take off in GPS Mode.

* Yellow: searching satellites, GPS Mode unavailable yet.

* Red: no satellites, GPS Mode unavailable.

► Flip Image:

Tap  to flip the image 180°.

► VR Mode:

Tap  to activate VR mode (VR device is not provided).

► RTH Distance:

The distance between the drone and the last recorded Home Point.

► Flight Altitude:

The flight altitude of the drone.

► Remote Signal:

The signal strength of the connection between the drone and the remote. When it drops to 1 red bar (), we recommend flying the drone back.

► Wifi Signal:

The signal strength of drone's wifi. When it shows low signal strength (≤ 1 bar), we recommend flying the drone back.

► Photo/Video:

Tap to switch between photo mode and video mode.

► Drone Battery Status:

Check the battery status of the drone.

► Remote Battery Status:

Check the battery status of the remote.

► Media Gallery:

Tap to check the photos and videos saved.

Settings

Tap  to start setting up your drone.

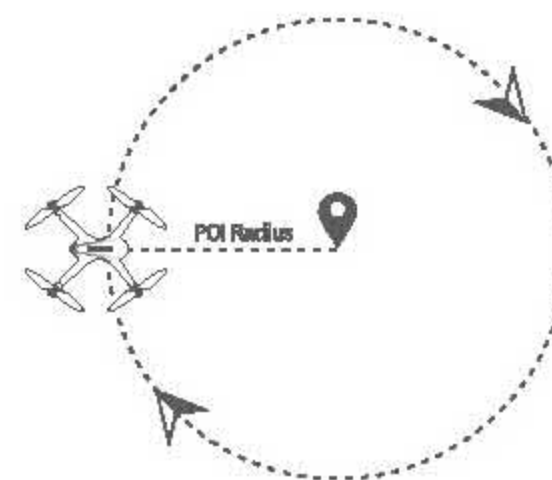
Parameter settings		Flight data	
Maximum flight altitude	(15-120m)	N/A	<input type="checkbox"/>
Maximum flight distance	(50-500m)	N/A	<input type="checkbox"/>
POI Radius	(5-100m)	5	

You can reset the flight parameters and check the flight data here.

Point of Interest (POI)

When POI is enabled during the flight, the drone will circle around the current point of the drone while keeping that point centered in the frame.


Ensure there are no obstacles around the POI radius.

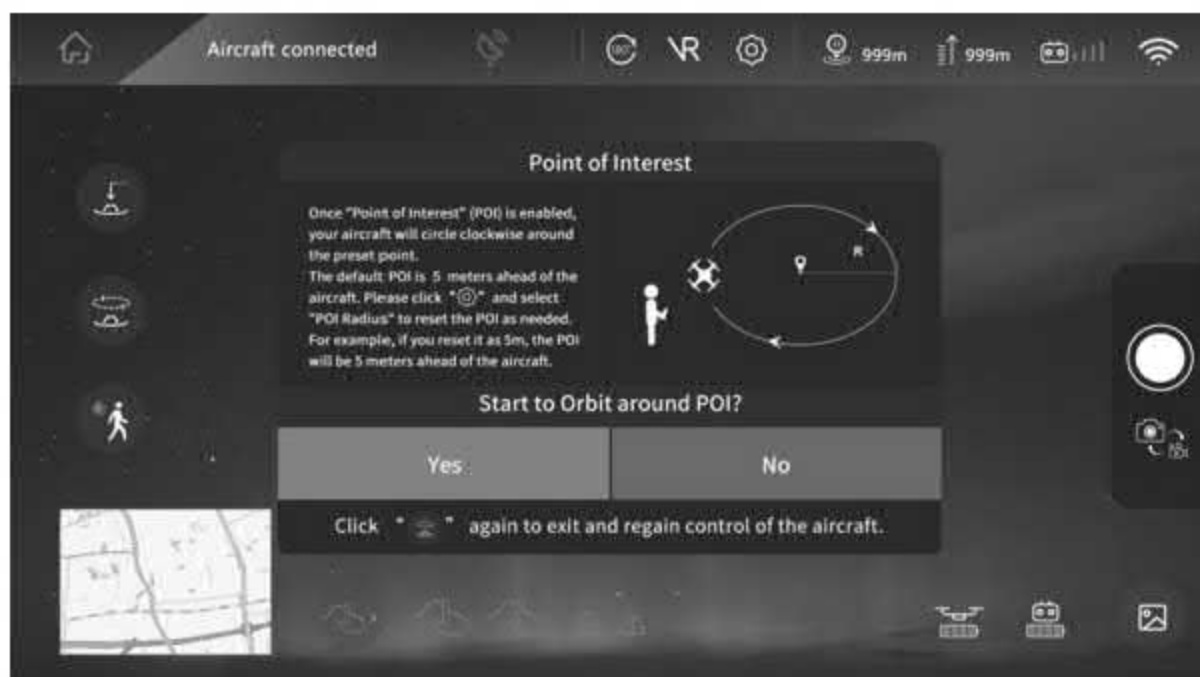


Step 1:

The default POI radius is 5 meters. Go to **Settings** to reset if needed.

Step 2:

Tap  to activate POI function, then tap **Yes** on the pop-up window to start.

**Step 3:**


Tap  again to cancel this mode and regain control of the drone.

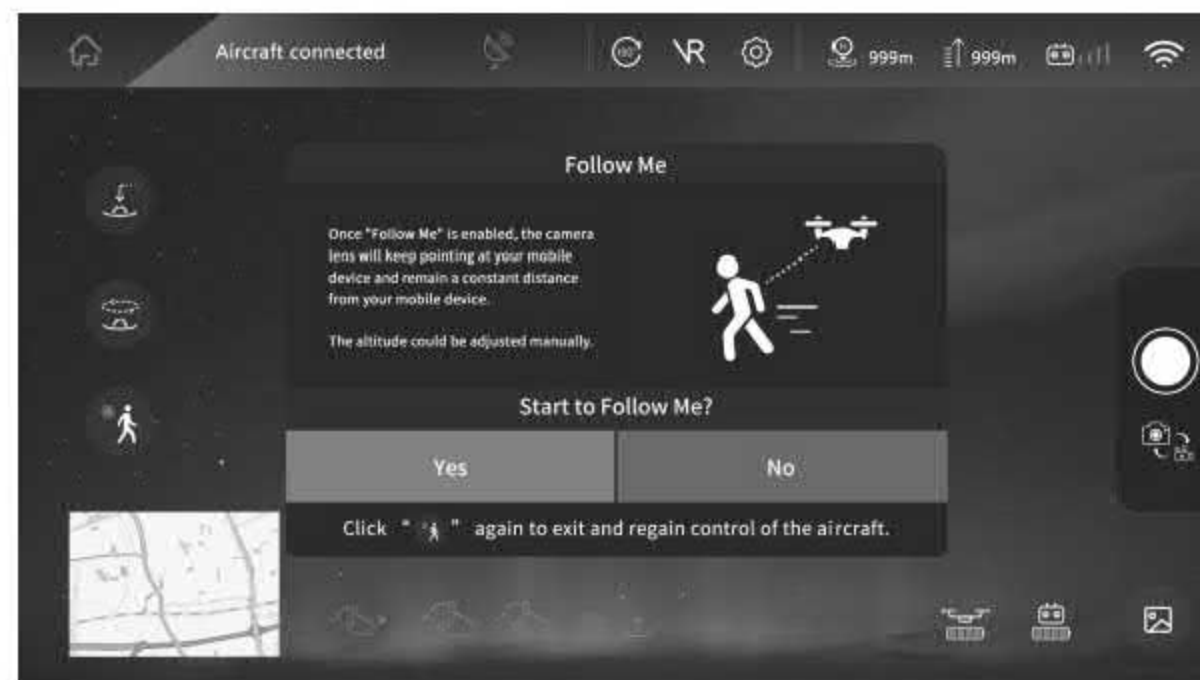
Notes

- * Push the **Left Control Stick** forward or backward to adjust the flight altitude as needed.
- * This function can not be activated when the battery of the drone is critical low.

Follow Me

When **Follow Me** is enabled during the flight, the drone will fly follow your mobile device with its camera lens pointing at it.

Tap  to enable **Follow Me**, then tap **Yes** on the pop-up window to start.




Tap  again to cancel this mode and regain control of the drone.

Notes



- * The function of **Follow Me** may have deviation due to the GPS signal. Please maintain a safe and effective distance (5~35m) between you and the drone when enabling this function.
- * Activate this function only when there are no obstacles around you in case of unexpected accidents.
- * Push the **Left Control Stick** forward or backward to adjust the flight altitude as needed.
- * This function can't be activated when the drone battery is critical low.

Waypoints

Waypoints function allows you to define an exact flying route on a map. Tap  to enter the interface of waypoints.

Option 1: Select Waypoints

Step 1:

Tap , then tap some desired waypoints on the map. Tap  to delete waypoints if you want to reset.



Step 2:

Tap  to upload waypoints.


Step 3:

Tap **Yes** on the pop-up window to start to fly following the route of waypoints.



Option 2: Draw a Trajectory

Step 1:

Tap , then draw a path on the map.

Step 2:

Tap  to upload waypoints.



Step 3:


Tap **Yes** on the pop-up window and the drone will fly following the path.

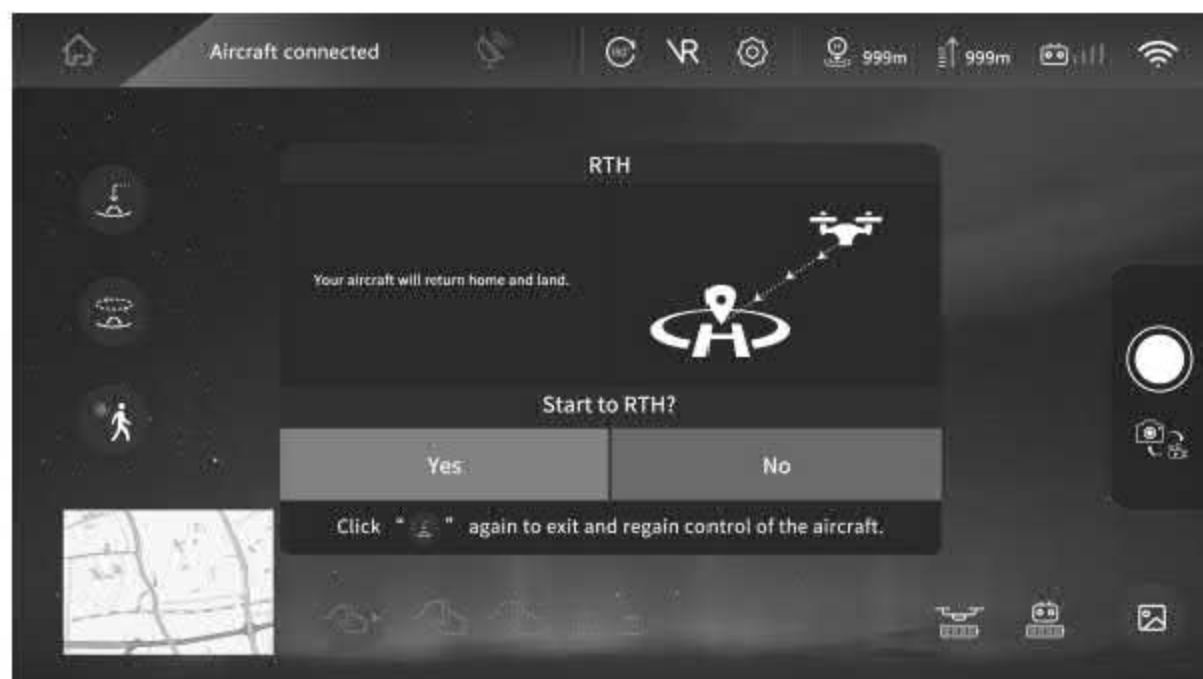
Tap  again to cancel this mode and regain control of the drone.

Notes

- * Up to 18 waypoints can be set.
- * Push the **Left Control Stick** forward or backward to adjust the flight altitude as needed.
- * This function can't be activated when the drone battery is critical low.


Smart RTH



Tap  to activate RTH and have the drone returned to the last recorded Home Point. Tap **Yes** on the pop-up window to start RTH.



Tap  again to cancel RTH and regain control of the drone.

Photo/Video

Tap  to take a photo.

Tap  to switch to **Video Mode**. Tap  to start recording a video, then tap it again to stop and save the video to your memory card and mobile device.

Go to **Media Gallery**, select the photo or video preferred to share with your friends.


TROUBLESHOOTING

- The LEDs of the drone keep flashing red after powering on.**
 - * Ensure the drone battery is fully charged.
- Why can't I turn on the remote after installing AA batteries?**
 - * Please install four **1.5V AA** batteries and ensure the batteries have enough power.
- The drone can't take off after I power on it.**
 - * Ensure the remote is paired with the drone successfully.
 - * Ensure the **GPS Mode** is **ON**, and the number of satellites searched is more than **NINE**. Turn off GPS mode if you would like to fly the drone indoors (not recommended).
 - * Ensure the drone battery has enough power.
- The remote can't pair with the drone.**
 - * Please manually pair the drone with the remote as instructed on **Page 12**.
- Why can't I connect to the drone's wifi?**
 - * Ensure only **ONE** device is connecting to the drone's wifi.
- Why can't I see the map after launching the app?**
 - * Ensure you've installed a map app on your mobile device.
 - * The drone's wifi has no Internet access. Please disconnect to it and turn on cellular data and location service on your mobile device to preload the map, then turn off your cellular data and connect to the drone's wifi again.
- The drone can't make a precise hovering; it drifts after taking off.**
 - * Ensure the **GPS Mode** is **ON**, and the number of satellites searched is more than **NINE**. Please fly the drone in the open air.
 - * Land the drone and do the **Compass Calibration** and **Gyro Calibration**.

8. The FOLLOW ME function doesn't work.

- * Ensure you've turned on the location service on your mobile device, and the drone is flying in GPS Mode.

9. How can I fly the drone back when I can't tell the head or tail of the drone?

- * Turn on **Headless Mode**, and move the control stick to fly the drone back.
- * Ensure the number of satellites searched is more than **NINE**. Press the  button to trigger **RTH** function, then the drone will automatically fly back home.

10. How to cancel Failsafe RTH?

- * Press the  button to cancel **Failsafe RTH** when the remote receives the signal from the drone again.

SPECIFICATIONS

Drone	
Operating Temperature	32°F to 104°F (0°C to 40°C)
Frequency Range	Model SP700: 5150-5250 MHz
Transmit Power (EIRP)	Model SP700: 5 GHz < 18 dBm
Remote	
Frequency Range	Model SP700: 2404-2480 MHz
Transmit Power (EIRP)	Model SP700: 2.4 GHz < 14 dBm
USB Cable	
Input	5V $\overline{=}$ 1-3A

FCC Caution:

Any Changes or modifications not expressly approved by the party responsible for compliance could void the user's authority to operate the equipment.

This device complies with part 15 of the FCC Rules. Operation is subject to the following two conditions:

- (1) This device may not cause harmful interference, and
- (2) this device must accept any interference received, including interference that may cause undesired operation.

Note:

This equipment has been tested and found to comply with the limits for a Class B digital device, pursuant to part 15 of the FCC Rules. These limits are designed to provide reasonable protection against harmful interference in a residential installation. This equipment generates, uses and can radiate radio frequency energy and, if not installed and used in accordance with the instructions, may cause harmful interference to radio communications. However, there is no guarantee that interference will not occur in a particular installation. If this equipment does cause harmful interference to radio or television reception, which can be determined by turning the equipment off and on, the user is encouraged to try to correct the interference by one or more of the following measures:

- Reorient or relocate the receiving antenna.
- Increase the separation between the equipment and receiver.
- Connect the equipment into an outlet on a circuit different from that to which the receiver is connected.
- Consult the dealer or an experienced radio/TV technician for help.

For Remote:

This equipment complies with FCC radiation exposure limits set forth for an uncontrolled environment.

For R/C QUADCOPTER:

This equipment complies with FCC radiation exposure limits set forth for an uncontrolled environment.

This equipment should be installed and operated with minimum distance 20cm between the radiator & your body.

This transmitter must not be co-located or operating in conjunction with any other antenna or transmitter.

ISED Warning:

This device complies with Industry Canada licence-exempt RSS standard(s).

Operation is subject to the following two conditions:

- (1) this device may not cause interference, and
- (2) this device must accept any interference, including interference that may cause undesired operation of the device.

Le présent appareil est conforme aux CNR d'Industrie Canada applicables aux appareils radioexemptés de licence. L'exploitation est autorisée aux deux conditions suivantes :

- (1) l'appareil ne doit pas produire de brouillage, et
- (2) l'utilisateur de l'appareil doit accepter tout brouillage radioélectrique subi, même si le brouillage est susceptible d'en compromettre le fonctionnement.

For R/C QUADCOPTER:

The device is compliance with RF exposure guidelines, users can obtain Canadian information on RF exposure and compliance. The minimum distance from body to use the device is 20cm.

Operation of this device in the band 5150-5250 MHz is restricted to indoor use only.

L'appareil est conforme aux directives d'exposition aux RF, les utilisateurs peuvent obtenir des informations canadiennes sur l'exposition aux RF et la conformité.

La distance minimale du corps pour utiliser l'appareil est de 20 cm.

Le fonctionnement de cet appareil dans la bande 5150-5250 MHz est limité à une utilisation en intérieur uniquement.

For Remote:

The device is compliance with RF exposure guidelines, users can obtain Canadian information on RF exposure and compliance.

Le présent appareil est conforme Après examen de ce matériel aux conformité ou aux limites d'intensité de champ RF, les utilisateurs peuvent sur l'exposition aux radiofréquences et la conformité and compliance d'acquérir les informations correspondantes.

This transmitter must not be co-located or operating in conjunction with any other antenna or transmitter.

Cet émetteur ne doit pas être colocalisé ou fonctionner en conjonction avec une autre antenne ou un autre émetteur.

(HVIN: SNAPTAINSP500R)

CAUTION

RISK OF EXPLOSION IF BATTERY IS REPLACED BY AN INCORRECT TYPE
DISPOSE OF USED BATTERIES ACCORDING TO THE INSTRUCTIONS



The symbol indicates DC voltage



RECYCLING

This product bears the selective sorting symbol for Waste electrical and electronic equipment (WEEE). This means that this product must be handled pursuant to European directive 2012/19/EU in order to be recycled or dismantled to minimize its impact on the environment. User has the choice to give his product to a competent recycling organization or to the retailer when he buys a new electrical or electronic equipment.

This product can be used across EU member states.

The device is low power device, it can meet the requirement of the RF exposure.

EU Compliance Statement: Shenzhen VanTop Technology & Innovation Co., Ltd. hereby declares that this device is in compliance with the essential requirements and other relevant provisions of the Directive 2014/53/EU.

A copy of the EU Declaration of Conformity is available online at <https://doc.vantop.com/>.



AT	BE	CY	CZ	DK	EE	FI
FR	DE	EL	HU	IE	IT	LV
LT	LU	MT	NL	PL	PT	SK
SI	ES	SE	UK	BG	RO	HR

In all EU member states, operation of 5150-5350 MHz is restricted to indoor use only.



BATTERY MUST BE RECYCLED OR DISPOSED OF PROPERLY

Manufacturer

Shenzhen VanTop Technology & Innovation Co., Ltd.

Manufacturer address:

502, 5th Flr. BLDG 4, MinQi Technology Park, No. 65 Lishan Road, Taoyuan Street, Nanshan District, Shenzhen, China

EC REP

C&E Connection E-Commerce (DE) GmbH
Zum Linnegraben 20, 65933, Frankfurt am Main, Germany
Info@ce-connection.de

РУССКИЙ



СОДЕРЖАНИЕ

ОТКАЗ ОТ ОТВЕТСТВЕННОСТИ И РЕКОМЕНДАЦИИ ПО БЕЗОПАСНОСТИ	39
ОБСЛУЖИВАНИЕ И УХОД	42
ОПИСАНИЕ УСТРОЙСТВА	44
ПОДГОТОВКА К ПОЛЕТУ	47
РУКОВОДСТВО ДЛЯ ПОЛЕТА	50
● Руководство по использованию пульта ДУ	51
Связь пульта ДУ с квадрокоптером	51
Калибровка компаса	53
Калибровка гироскопа	55
Поиск спутников GPS	56
Подключение мобильного устройства	57
Загрузите и установите приложение	57
Запуск приложение	58
Инструкции для полета	60
Взлет	60

Приземление	61
Направления полета	61
Фото- и видеосъемка	62
Безголовый режим	63
Возвращение домой (RTH)	64
Аварийная остановка	67
● Руководство по использованию приложения ..	68
Общие сведения о функциях приложения ...	68
Настройки	70
Точка интереса (POI)	70
Следуй за мной	72
Точки маршрута	73
Интеллектуальная функция Smart RTH	76
Фото- и видеосъемка	76
УСТРАНЕНИЕ НЕИСПРАВНОСТЕЙ	77
ТЕХНИЧЕСКИЕ ХАРАКТЕРИСТИКИ	79

ОТКАЗ ОТ ОТВЕТСТВЕННОСТИ И РЕКОМЕНДАЦИИ ПО БЕЗОПАСНОСТИ

Перед использованием этого продукта внимательно ознакомьтесь с заявлением об отказе от ответственности. Используя продукт, вы соглашаетесь с настоящим заявлением об отказе от ответственности и подтверждаете, что вы его полностью прочитали.

1. Перед полетом потренируйтесь на тренажере или обратитесь за инструкциями к профессионалу.
2. Не рекомендуется, чтобы устройство летало вблизи/над препятствиями, толпами людей, открытой водой, дорогами общего пользования, линиями электропередач высокого напряжения или деревьями.



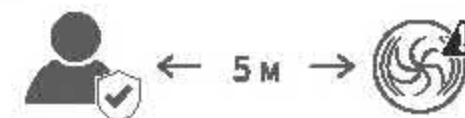
3. ЗАПРЕЩАЕТСЯ использовать квадрокоптер в жестких погодных условиях, например в дождливую или ветреную погоду (скорость ветра более 5,5 м/с), снег, град, молния, торнадо, ураган и т. д.



4. ЗАПРЕЩАЕТСЯ использовать квадрокоптер в зоне магнитных помех, радиопомех и в запрещенных для полетов зонах, определяемых государственными службами.



5. Быстро вращающиеся двигатели и пропеллеры могут стать причиной серьезных повреждений и травм. В процессе полета необходимо поддерживать безопасное расстояние 5 м от аппарата. Будьте ответственными во время полета.



6. Всегда держите дрон в поле зрения после включения питания. Не полагайтесь на изображение с камеры при управлении дроном.



7. Это устройство не является игрушкой и не рекомендуется для пользователей младше 14 лет.



8. Все детали должны храниться в недоступном для детей месте, так как при проглатывании детали могут попасть в органы дыхания и привести к УДУШЕНИЮ.



9. ВНИМАНИЕ! Утилизация квадрокоптера и его аккумуляторов должна проводиться в соответствии с местными нормами и правилами. НЕ выбрасывайте его вместе с бытовыми отходами.



10. Обязательно соблюдайте все соответствующие положения местных нормативных актов, получите необходимые разрешения и осознавайте риски. Обратите внимание, что пользователь несет полную ответственность за соблюдение всех правил полетов.



SNAPTAIN не несет ответственность за ущерб и травмы или любую юридическую ответственность, возникшую прямо или косвенно в результате использования этого устройства.

Пользователь должен придерживаться безопасного и законного использования устройства, учитывая, помимо прочего, те положения, которые изложены в настоящих рекомендациях по безопасности. SNAPTAIN оставляет за собой право обновлять данное руководство пользователя.

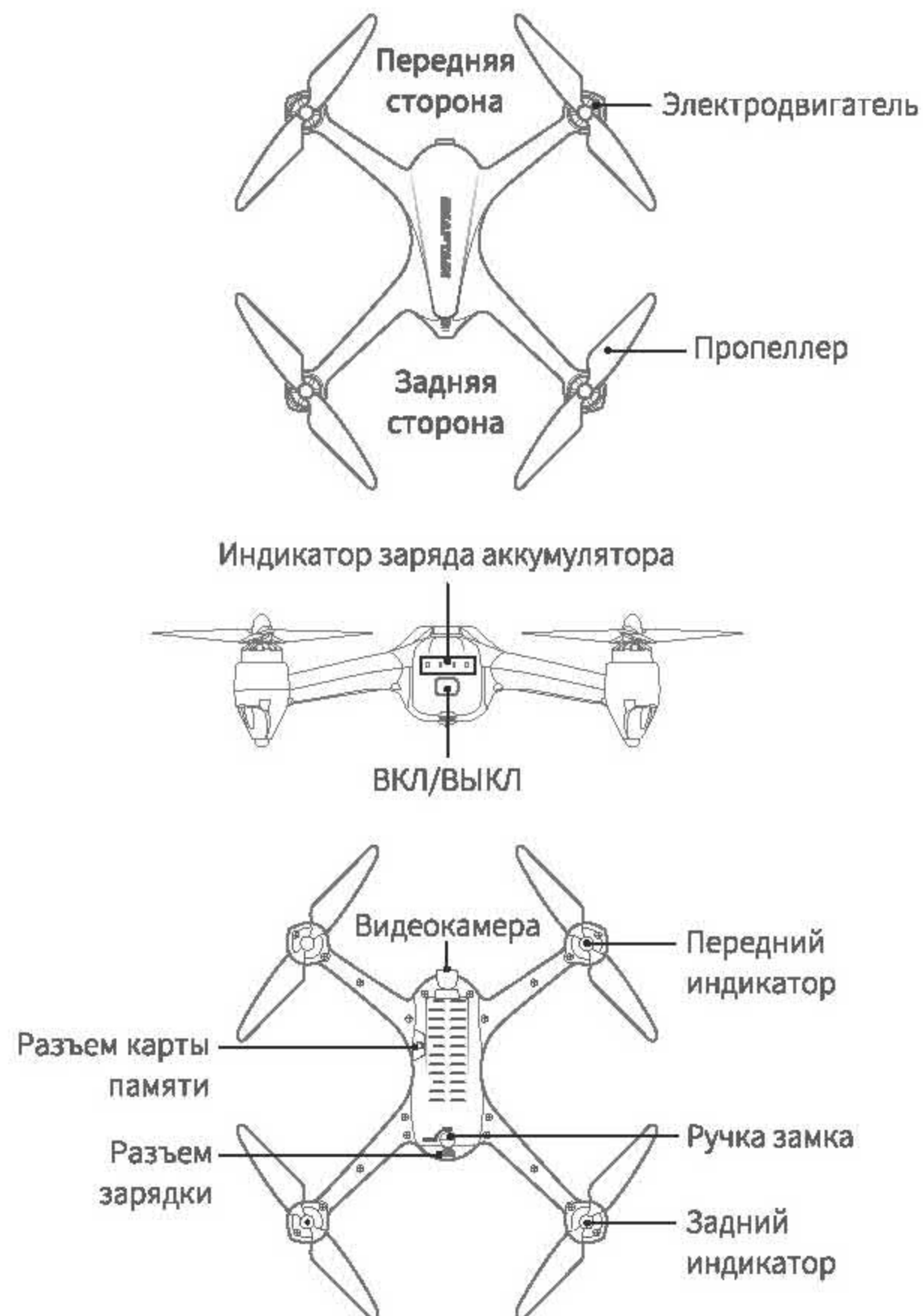
ОБСЛУЖИВАНИЕ И УХОД

1. Тщательно проверяйте дрон после столкновения или сильного удара.
2. Протрите дрон сухой тканью, чтобы влага не попала на электронные компоненты.
3. Не пытайтесь разбирать или ремонтировать устройство самостоятельно. Обратитесь в SNAPTAIN за помощью.
4. Если аккумуляторы не будут использоваться в течение длительного времени, извлеките их из квадрокоптера и пульта дистанционного управления (ДУ).
5. Храните и заряжайте аккумулятор в прохладном (0~40 °C) и сухом месте. Не оставляйте аккумулятор в среде с очень высокой температурой, это может привести к взрыву или утечке воспламеняющейся жидкости или газа.
6. Используйте оригинальный аккумулятор из комплекта. Использование аккумулятора неправильного типа может привести к возгоранию.
7. Не заряжайте аккумулятор, если он горячий. Сначала дайте ему остыть.
8. Используйте ТОЛЬКО оригинальный входящий в комплект USB-кабель. Не допускайте избыточного заряда аккумулятора. После полной зарядки отключайте зарядное устройство.
9. Не заряжайте аккумулятор рядом с легковоспламеняющимися материалами, такими как кровать, ковер, деревянный пол и т. д., или на электропроводящих поверхностях. Не оставляйте аккумулятор без присмотра в процессе зарядки.

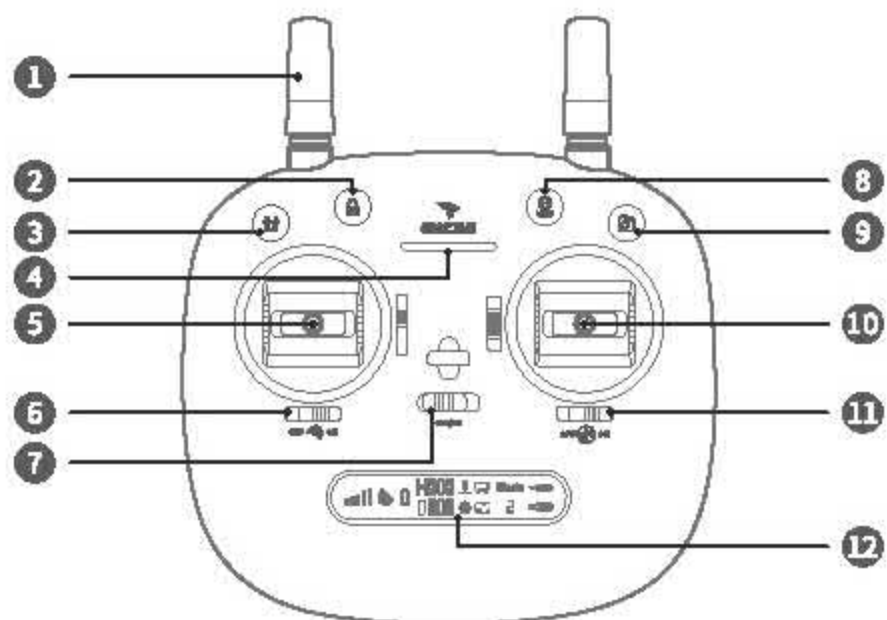
10. Во избежание взрыва и возгорания не подвергайте аккумулятор воздействию любых острых предметов, которые могут проткнуть его.
11. Не бросайте аккумулятор в огонь или горячую духовку, не разрезайте и не подвергайте другому механическому воздействию, поскольку это может привести к взрыву.
12. Не забивайте гвозди, не ударяйте молотком и не наступайте на аккумулятор. Не ударяйте аккумулятор каким-либо другим образом.
13. Не разбирайте и не изменяйте внешнюю структуру аккумулятора.
14. Не подвергайте аккумулятор воздействию чрезвычайно низкого давления воздуха, поскольку это может привести к взрыву или утечке воспламеняющейся жидкости или газа.
15. Не храните аккумулятор в течение длительного времени в разряженном состоянии. Чтобы продлить срок службы аккумулятора, заряжайте его не реже одного раза в три месяца, если он не используется в течение длительного времени.
16. Замените аккумулятор, если он вздулся.

ОПИСАНИЕ УСТРОЙСТВА

Квадрокоптер

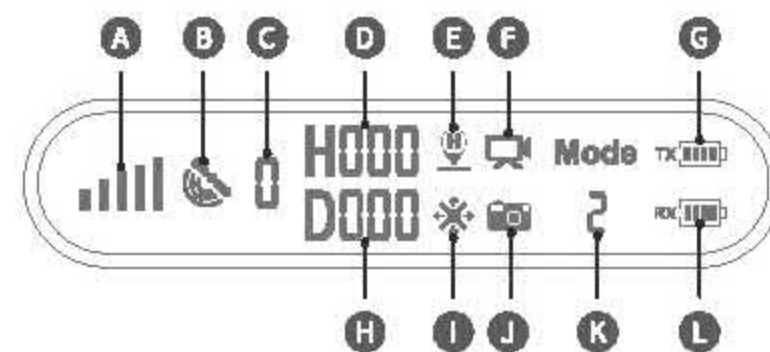


Пульт ДУ



- 1 Антенна
- 2 Кнопка разблокировки (кратковременное нажатие)
Кнопка аварийной остановки (длительное нажатие)
- 3 Кнопка подъема/опускания
- 4 Светодиодный индикатор
- 5 Левый джойстик управления
- 6 Режим GPS ВКЛ/ВЫКЛ
- 7 ВКЛ/ВЫКЛ
- 8 Интеллектуальная функция Smart RTN (возвращение домой)
- 9 Фотосъемка (кратковременное нажатие)
Видеосъемка (длительное нажатие)
- 10 Правый джойстик управления
- 11 Безголовый режим ВКЛ/ВЫКЛ
- 12 Светодиодный экран

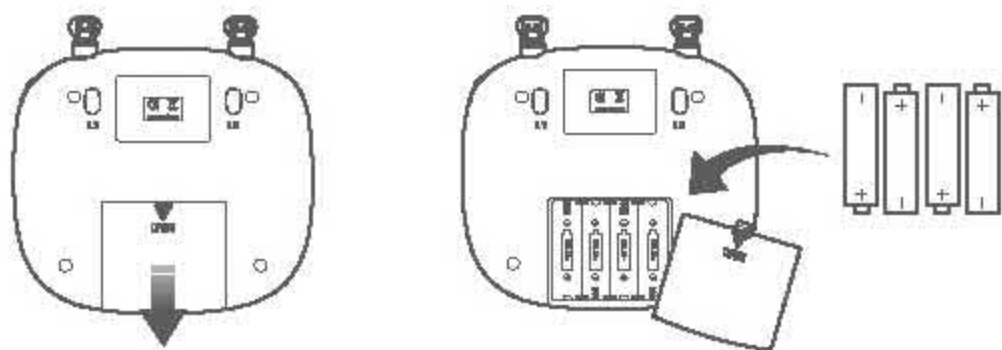
Светодиодный экран



- A Сигнал ДУ
- B Режим GPS ВКЛ
- C Количество спутников
- D Абсолютная высота полета
- E Режим RTN ВКЛ
- F Видео
- G Уровень заряда батарей пульта ДУ
- H Протяженность маршрута
- I Безголовый режим ВКЛ
- J Фотосъемка
- K Режим ДУ
- L Уровень заряда аккумулятора квадрокоптера

ПОДГОТОВКА К ПОЛЕТУ

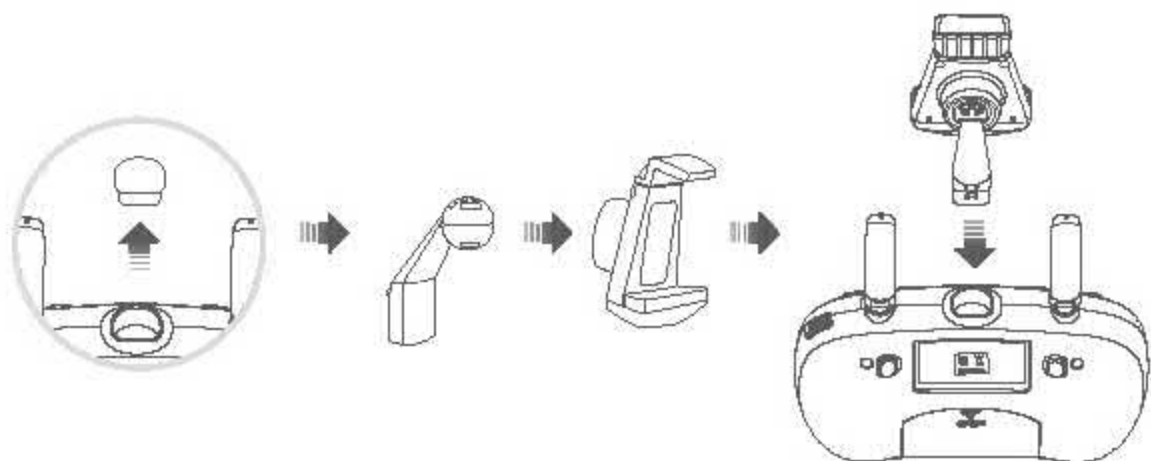
- 1** Извлеките пульт ДУ снизу коробки из белого пенопласта, затем установите в него батарейки.



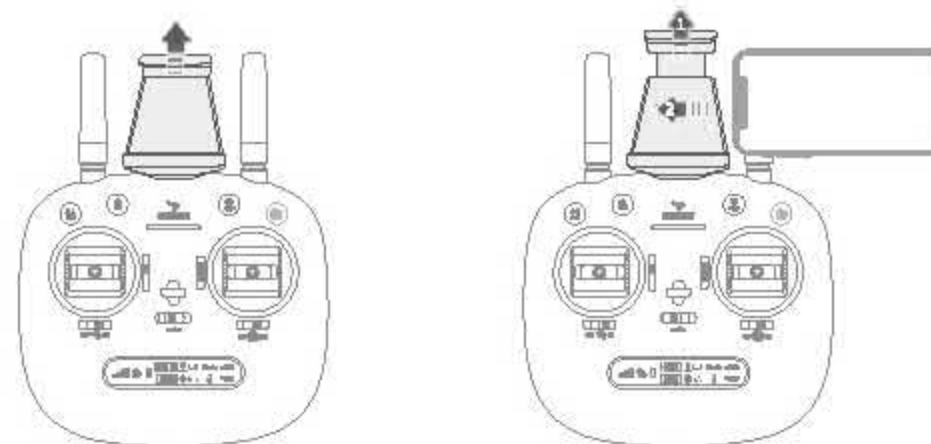
4 шт. типа AA (1,5 В) (батарейки не входят в комплект)

* Обязательно используйте новые батарейки, не смешивайте батарейки разных типов.

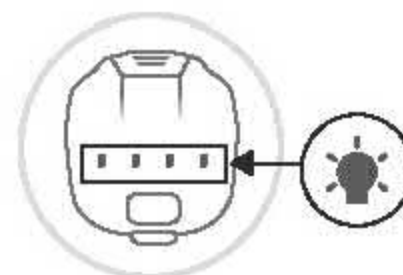
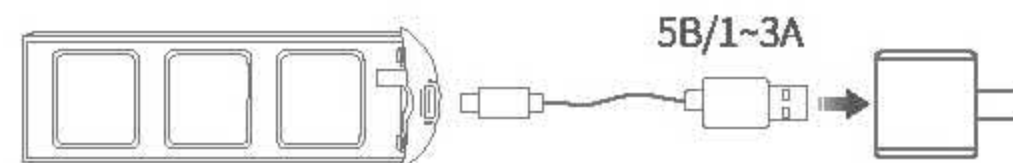
- 2** Разложите Антенну и установите Телефонный зажим.



- 3** Раскройте зажим, чтобы закрепить свое мобильное устройство.



- 4** Зарядите аккумулятор квадрокоптера.

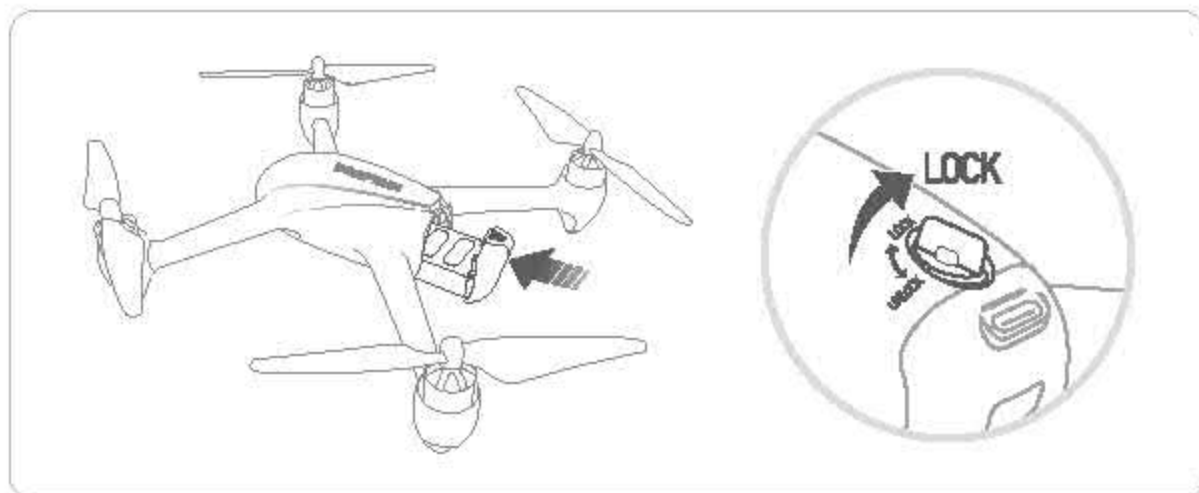


Индикаторы заряда аккумулятора
 Зарядка: вспыхивает зеленым
 Полная зарядка: постоянно горит зеленый

Примечания

- * Используйте оригинальный аккумулятор и USB-кабель в комплекте.
- * Не рекомендуется заряжать аккумулятор от USB-порта компьютера.
- * В условиях низкой температуры время полета может сократиться.

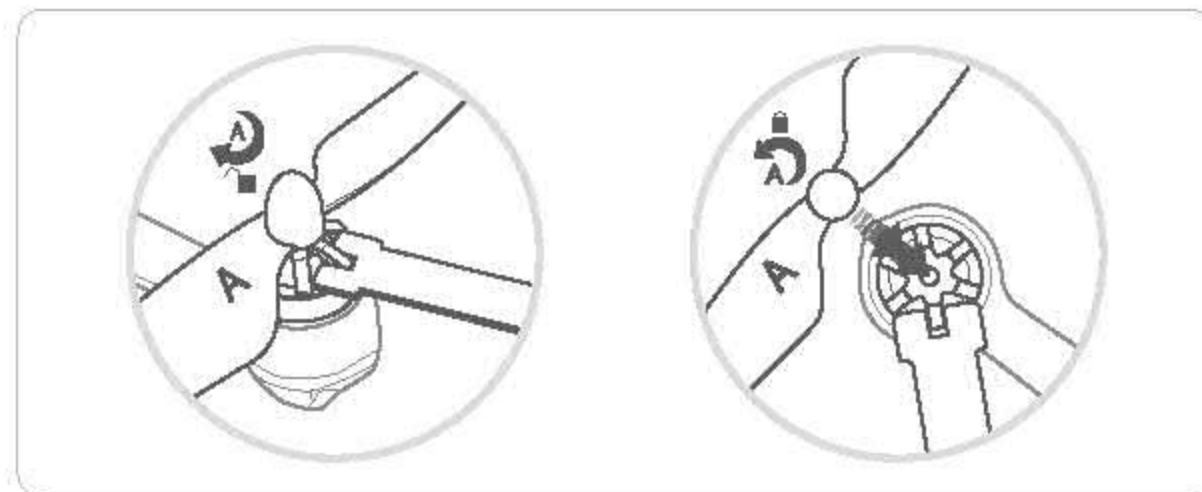
- 5 После полной зарядки аккумулятора установите его в квадрокоптер. Переверните квадрокоптер и поверните ручку замка по часовой стрелке, чтобы закрыть аккумулятор.





- 6 Вставьте карту памяти (не входит в комплект) в квадрокоптер. (Приобретается отдельно)



- 7 Если необходимо, замените пропеллер. (Приобретается отдельно)



- 1 Удерживайте двигатель с помощью гаечного ключа, затем поверните пропеллер рукой в направлении метки  , чтобы снять его.
- 2 Установите в квадрокоптер запасной пропеллер. Убедитесь, что отметка (A/B) на пропеллере совпадает с отметкой на штанге квадрокоптера.
- 3 Удерживая двигатель, поверните пропеллер в направлении метки  до фиксации.

РУКОВОДСТВО ДЛЯ ПОЛЕТА

ВАЖНО!

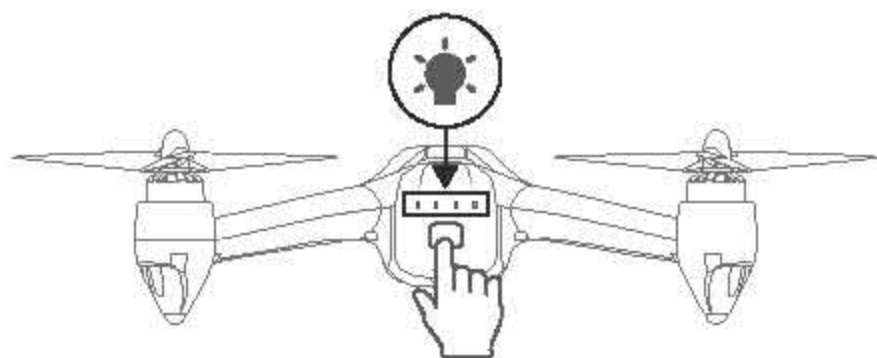
- * Обязательно при каждом полете сначала необходимо включить квадрокоптер, а затем пульт ДУ.
- * В любом режиме и при выполнении любых функций в процессе полета хвост квадрокоптера должен быть обращен к оператору.
- * Рекомендуется управлять квадрокоптером на открытом воздухе и на расстояниях, позволяющих не потерять управление квадрокоптером.

• Руководство по использованию пульта ДУ

Связь пульта ДУ с квадрокоптером

Шаг 1:

Чтобы включить квадрокоптер, нажмите и удерживайте кнопку ВКЛ/ВЫКЛ 3 секунды, пока не загорятся индикаторы уровня заряда батареи. После включения квадрокоптера светодиодные индикаторы начинают мигать. Установите квадрокоптер на ровную поверхность головой вперед.



Нажмите и удерживайте

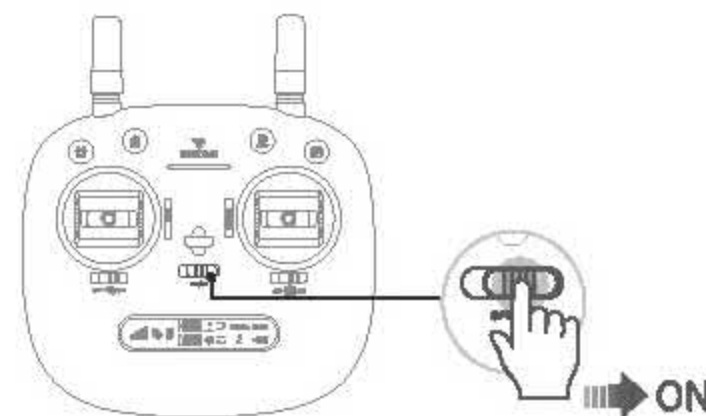
Примечания

- * Чтобы выключить квадрокоптер, нажмите и удерживайте кнопку ВКЛ/ВЫКЛ, пока не погаснут индикаторы уровня заряда батареи.
- * Убедитесь, что ручка установлена в нужном положении, чтобы закрепить аккумулятор квадрокоптера. Это необходимо для предотвращения его выпадения при полете.



Шаг 2:

Включите пульт ДУ.



Шаг 3:

Подождите, пока пульт ДУ автоматически подключится к квадрокоптеру. Подключение считается выполненным, когда на экране пульта ДУ появится Значок сигнала ДУ .



Примечания

- * Если пульту ДУ не удастся автоматически подключиться к квадрокоптеру, следуйте инструкциям по подключению вручную.

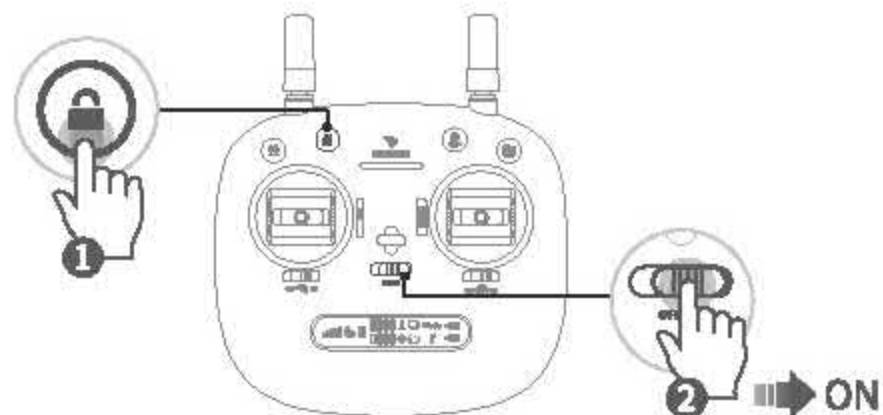
Ручное подключение

Шаг 1:

Включите квадрокоптер.

Шаг 2:

Удерживайте кнопку , и включите пульт ДУ. После звукового сигнала пульта отпустите кнопку .



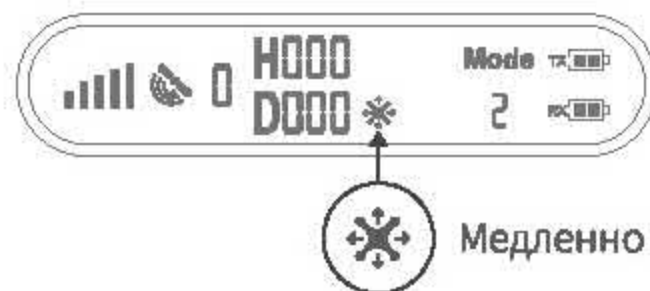
Шаг 3:

Подключение считается выполненным, когда на экране пульта ДУ появится **Значок сигнала ДУ** .



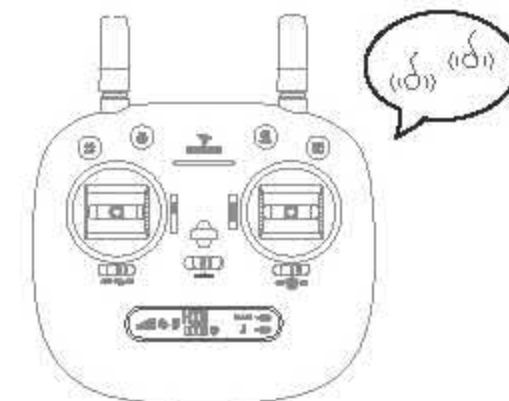
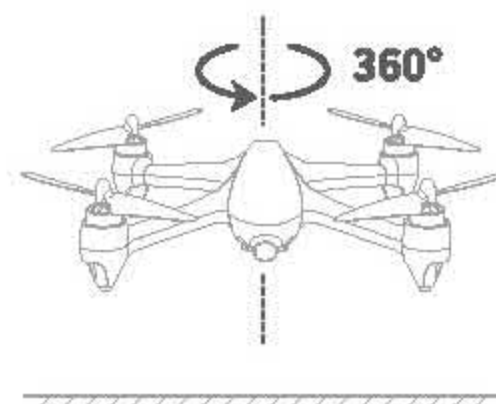
Калибровка компаса

Если значок медленно мигает, выполните калибровку компаса.



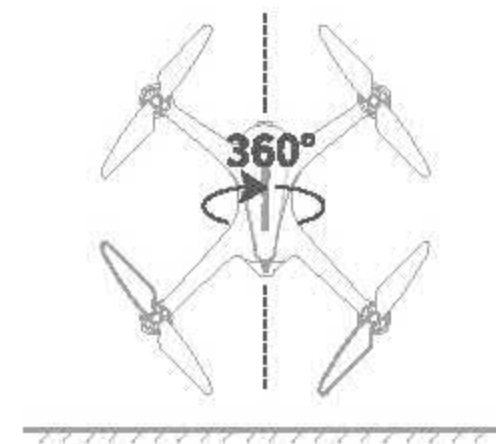
Шаг 1:

Удерживая квадрокоптер горизонтально, поверните его на 360° не менее двух раз, пока пульт ДУ не подаст два звуковых сигнала, что указывает на успешную горизонтальную калибровку. Светодиоды на квадрокоптере будут мигать зеленым светом.



Шаг 2:

Удерживая квадрокоптер вертикально, направьте его голову вверх и поверните квадрокоптер на 360° не менее двух раз, пока значок не погаснет, что указывает на успешную вертикальную калибровку. Передние светодиоды квадрокоптера будут постоянно гореть красным, а задние — желтым или зеленым.



Примечания

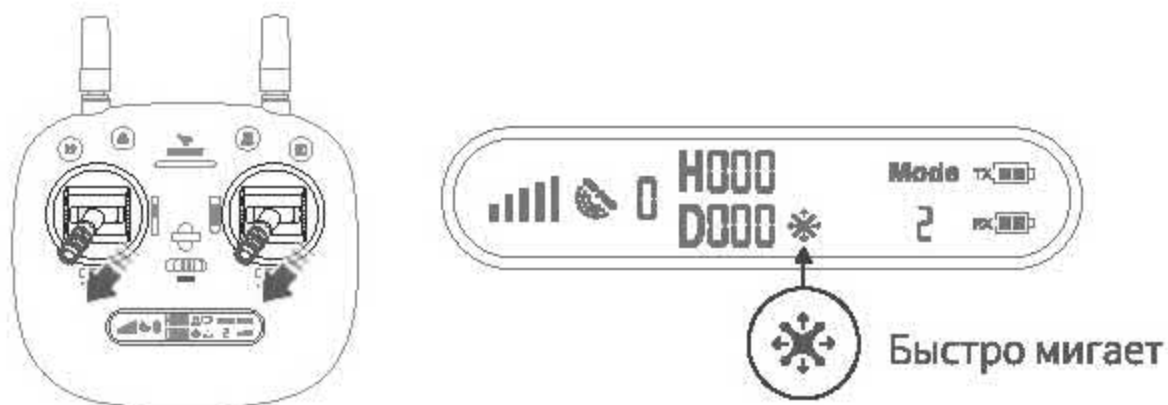
Если квадрокоптер дрейфует во время полета, приземлите его и вручную выполните калибровку компаса.

* Чтобы начать калибровку компаса, отведите оба джойстика управления вниз вправо на 45°. В процессе калибровки значок ✖ медленно мигает. Повторите Шаг 1 и Шаг 2.



Калибровка гироскопа

Перед калибровкой установите квадрокоптер на ровную поверхность. Чтобы начать калибровку гироскопа, отведите оба джойстика управления вниз влево на 45°. В процессе калибровки значок ✖ быстро мигает.



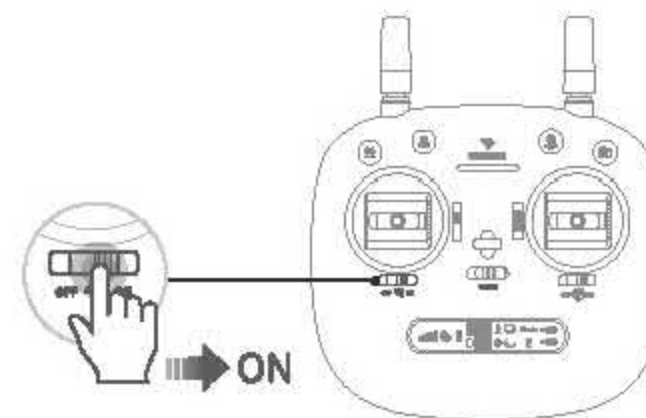
Калибровка будет выполнена, когда погаснет значок ✖.

Примечания

* Если при полете квадрокоптер наклоняется в одну сторону, приземлите его и выполните калибровку гироскопа.

Поиск спутников GPS (для использования вне помещений)

Подождите, пока квадрокоптер обнаружит спутники. Убедитесь, что режим GPS включен – ВКЛ.



Проверьте количество спутников GPS на экране пульта ДУ. Когда количество найденных спутников GPS превышает ДЕВЯТЬ, квадрокоптер готов в режиме GPS.



Готов к взлету в режиме GPS

В режиме GPS квадрокоптер для определения местоположения и точного выполнения зависания, использует модуль GPS. Режим GPS работает только при сильном сигнале GPS. Обязательно выполняйте полет вне помещений.

При полете внутри помещений

При использовании квадрокоптера внутри помещений переключитесь в режим ориентации (ATTI). При выключении режима GPS значок режима GPS  погаснет.

В целях вашей безопасности не рекомендуется использовать квадрокоптер в помещении.



Примечания

- * В режиме ATTI квадрокоптер не может использовать GPS навигацию и будет дрейфовать на ветру. Кроме того, не будут работать функции, использующие режим GPS, в том числе функции Следуй за мной, Точки маршрута и Точка интереса (POI).
- * Режим GPS рекомендуется для начинающих.

Подключение мобильного устройства

Загрузите и установите приложение

Загрузите и установите приложение Snaptain Eco на свое мобильное устройство с App Store™/Google Play™ или выполните сканирование QR-кода, указанного ниже.



Для Android 4.4 и более поздних версий



Для iOS 8.0 и более поздних версий

Примечания

- * Google Play™ – товарный знак компании Google Inc., а App Store™ – товарный знак компании Apple Inc.

Запуск приложения

Шаг 1:

Включите мобильную передачу данных и службу определения местоположения на своем мобильном устройстве, затем откройте приложение Snaptain Eco и нажмите Go для входа.



Шаг 2:

Коснитесь **Next** и **Click**, чтобы войти в рабочий интерфейс.

Шаг 3:

Коснитесь **Live Map** (Карта реального времени) в нижнем левом углу экрана, чтобы предварительно загрузить карту.



Шаг 4:

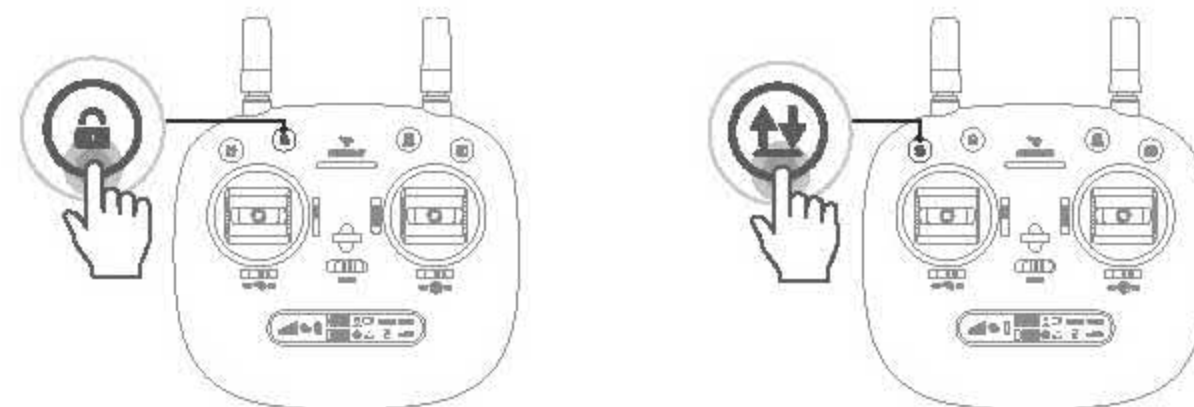
Выключите мобильную передачу данных и перейдите к настройкам Wifi вашего мобильного устройства, подключитесь к точке доступа Wifi с именем **SNAPTAIN-SP700-xxxxxx**.

Примечания

- * Если точка доступа Wifi **SNAPTAIN-SP700-xxxxxx** отсутствует в вашем списке, или в приложении не открывается изображение предварительного просмотра, перезапустите квадрокоптер и повторите процедуры подключения и калибровки.
- * Убедитесь, что к сети Wifi **SNAPTAIN-SP700-xxxxxx** подключено только одно мобильное устройство.
- * Точка доступа квадрокоптера не имеет доступа к Интернету. Чтобы ваше мобильное устройство не отключалось от точки доступа Wifi квадрокоптера, не позволяйте мобильному устройству переключаться на другую сеть.

Инструкции для полета**Взлет****Вариант 1:**

Нажмите кнопку , чтобы разблокировать квадрокоптер, четыре пропеллера начнут вращаться, затем нажмите кнопку  для взлета.

**Вариант 2:**

Одновременно поверните левый джойстик в нижнее правое положение под углом 45° и правый джойстик в нижнее левое положение под углом 45°, пока четыре пропеллера не начнут вращаться, затем медленно поворачивайте ручку левого джойстика вперед для взлета.

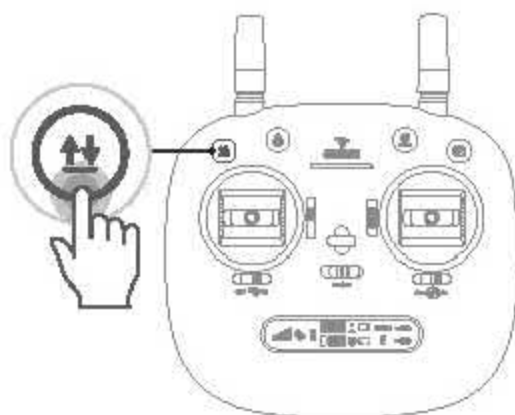
**Примечания**

- * Пропеллеры перестанут вращаться, если в течение 12 секунд после разблокировки квадрокоптера не будет выполнено никаких действий.

Приземление

Вариант 1:

Нажмите кнопку  для приземления в процессе полета.



Вариант 2:

Поверните левый джойстик назад для приземления квадрокоптера, и удерживайте не менее 3 секунд до полной остановки вращения пропеллеров.



Направления полета

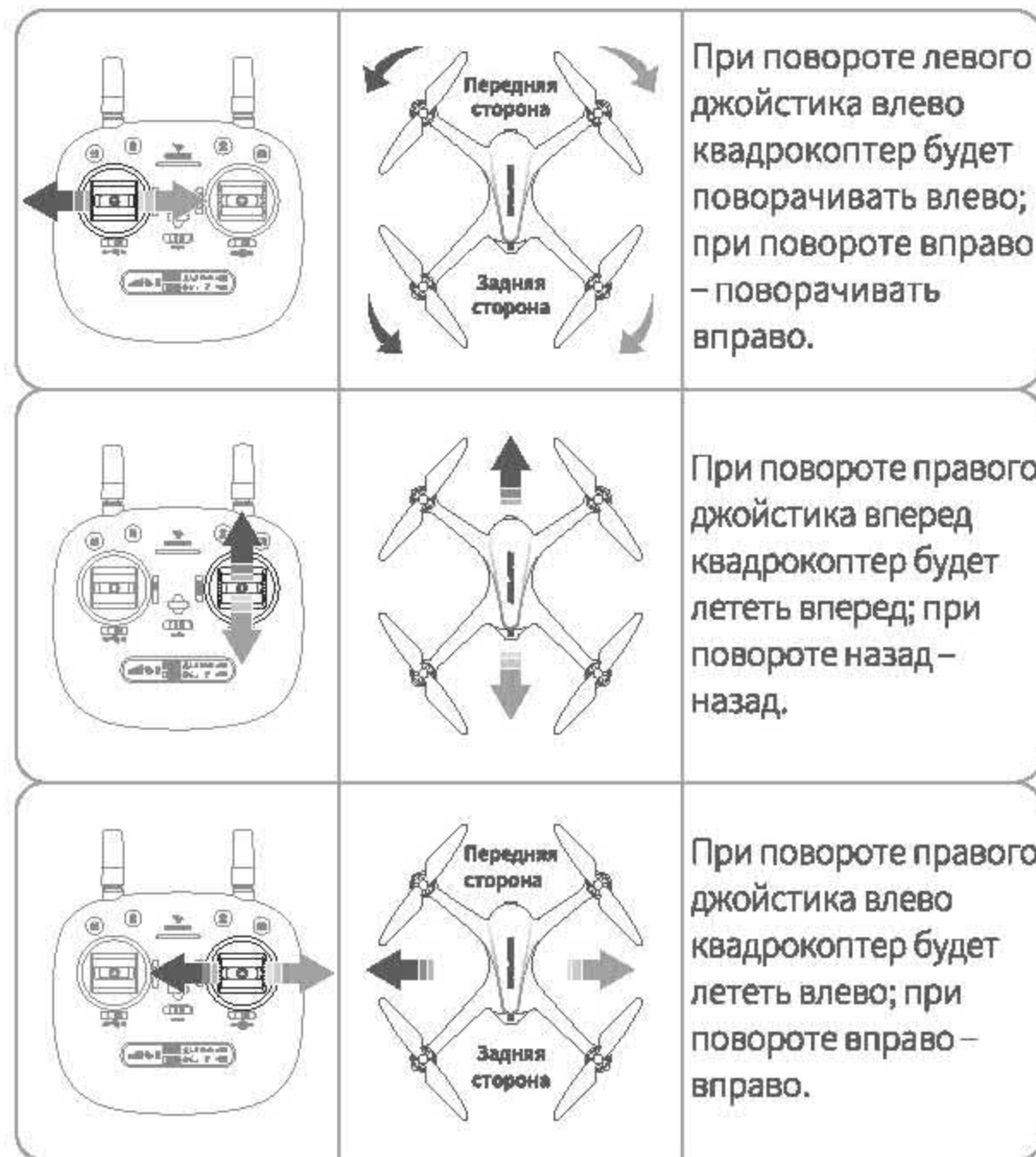
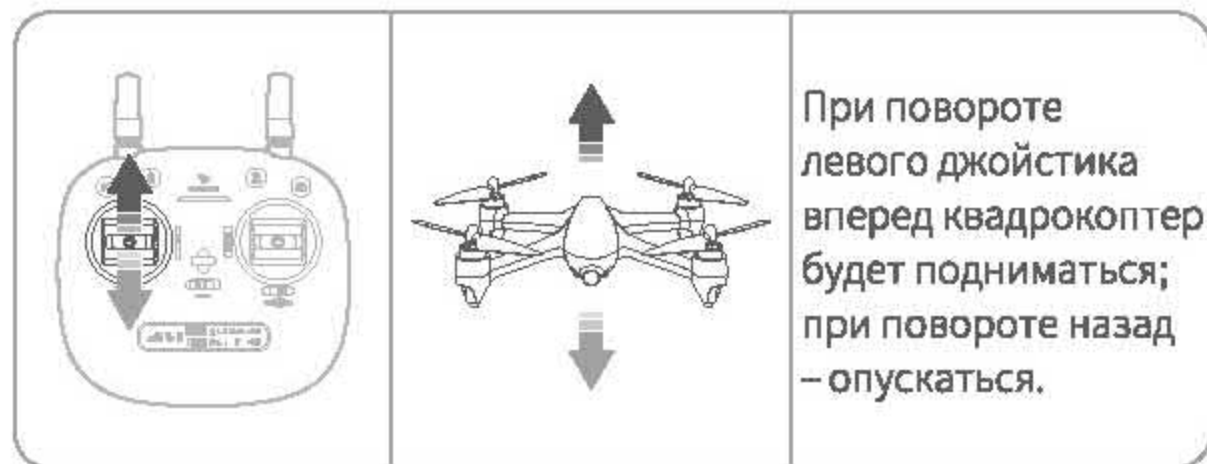


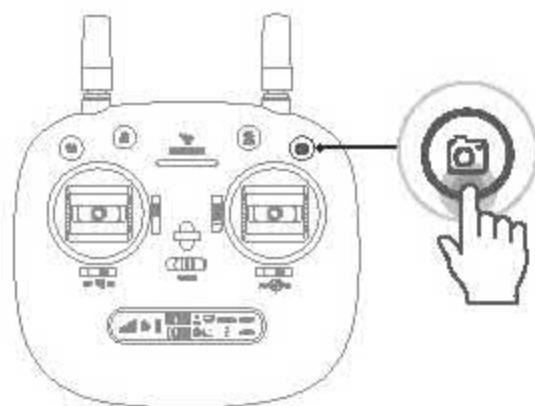




Фото- и видеосъемка

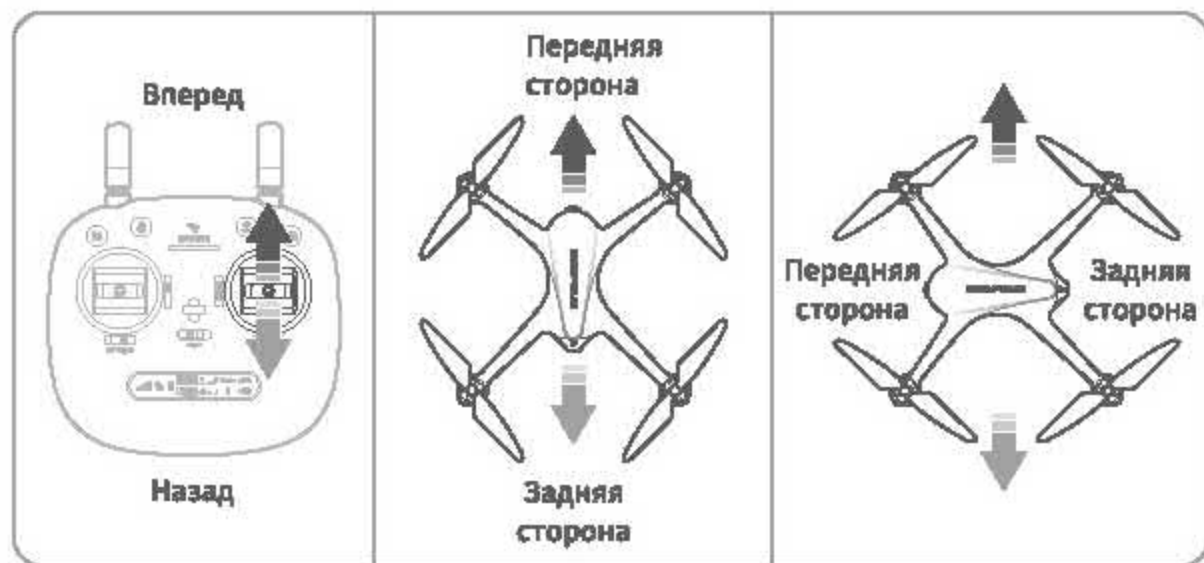
Нажмите  для получения фотоснимка.

Нажмите и удерживайте кнопку  2 секунды для включения видеозаписи, нажмите и удерживайте ее еще раз, чтобы остановить и сохранить видео на мобильное устройство и карту памяти.



Безголовый режим

Сдвиньте  в положение ON (ВКЛ) для перехода в безголовый режим. В этом режиме квадрокоптер будет выполнять полет в направлении, определяемом **правым джойстиком**, независимо от положения головы или хвоста квадрокоптера. Сдвиньте  в положение OFF (ВЫКЛ) для выхода из этого режима.



Стандартный режим Безголовый режим

Возвращение домой (RTH)

Функция **возвращения домой (RTH)** заставляет квадрокоптер возвращаться к последней зарегистрированной **исходной точке**, в которой квадрокоптер взлетал последний раз. Функция RTH работает только при доступности не менее **ДЕВЯТИ** спутников.

Интеллектуальная функция Smart RTH

Для включения интеллектуальной функции Smart RTH нажмите кнопку  на пульте ДУ.

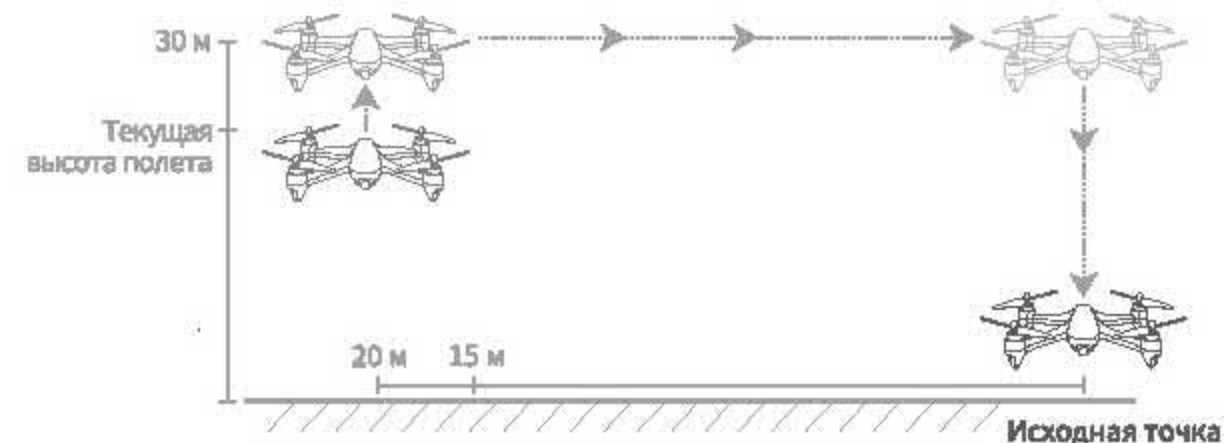
* Расстояние RTH:

расстояние между текущим положением квадрокоптера и последней зарегистрированной **исходной точкой**, в которой квадрокоптер взлетал последний раз.

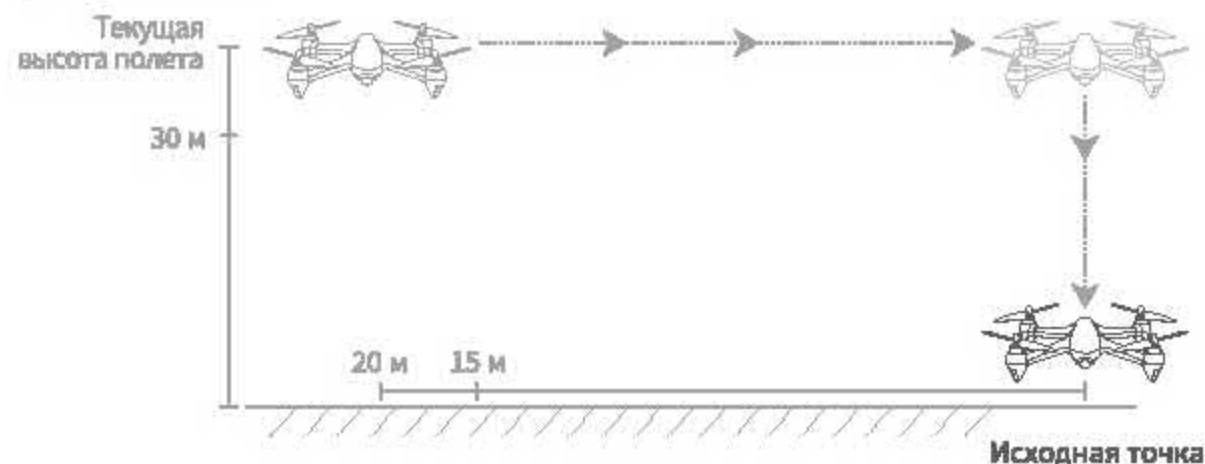


1. Расстояние RTH ≥ 15 м

Если текущая высота полета ниже 30 м, квадрокоптер сначала поднимется на 30 м, а затем вернется к исходной точке и приземлится.

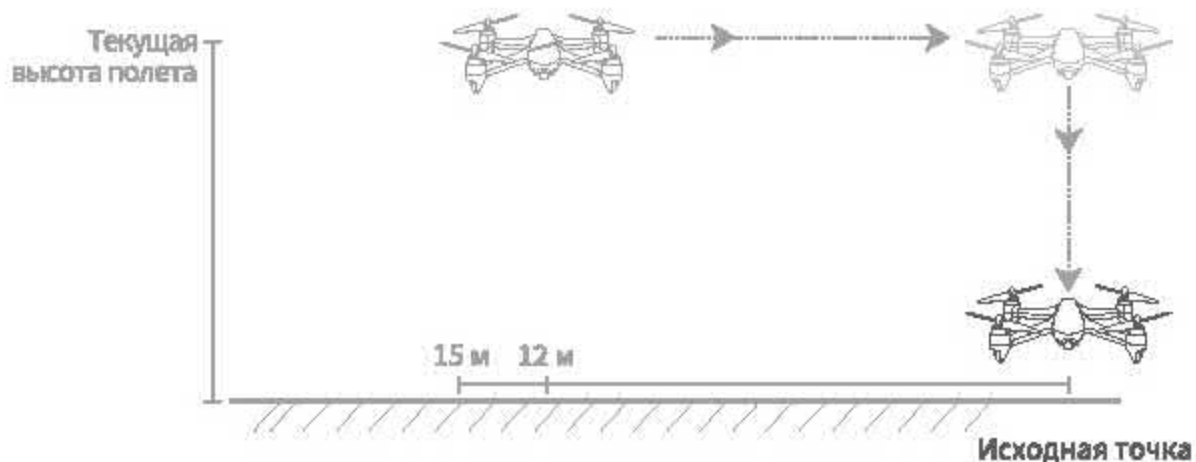



Если текущая высота полета выше 30 м, квадрокоптер сразу вернется к **исходной точке** на текущей высоте, а затем приземлится.



2. Расстояние RTH < 15 м

Квадрокоптер будет возвращаться к **исходной точке** на текущей высоте полета, а затем приземлится.




Снова нажмите кнопку  для отмены функции RTH и возврату к управлению квадрокоптером с помощью пульта.

Защитная функция RTH

Защитная функция RTH будет включаться автоматически при потере связи квадрокоптера с пультом ДУ. Квадрокоптер вернется в последнюю зарегистрированную **исходную точку**, в которой он находился под вашим управлением.

Процессы **защитной и интеллектуальной функций RTH** одинаковые.

Если в процессе возврата в исходную точку пульт ДУ снова подключился к квадрокоптеру, нажмите кнопку  для отмены функции RTH и возврату к управлению квадрокоптером с помощью пульта. Если операция не будет выполнена, процесс RTH будет продолжен.

Функция возврата RTH при низком заряде аккумулятора

При низком заряде аккумулятора сработает функция **возврата в исходную точку RTH**.

Если расстояние RTH больше 50 м, квадрокоптер вернется обратно и зависнет над **исходной точкой**. Затем вы можете восстановить управление квадрокоптером.

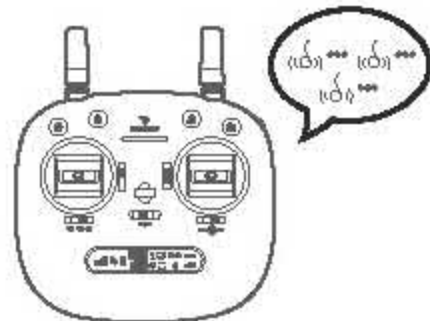
При низком заряде аккумулятора максимальная дальность полета составляет 50 м, а максимальная высота полета — 30 м.

	
<p>При этом уровень зарядки аккумулятора квадрокоптера отображается в приложении 2 желтыми полосами.</p>	<p>Пульт ДУ постоянно подает короткие звуковые сигналы.</p>

При критическом уровне заряда аккумулятора срабатывает функция **возврата в исходную точку RTH**. Квадрокоптер будет возвращаться к **исходной точке** и приземляться.



При этом уровень зарядки аккумулятора квадрокоптера будет отображаться в приложении 1 желтой полосой.




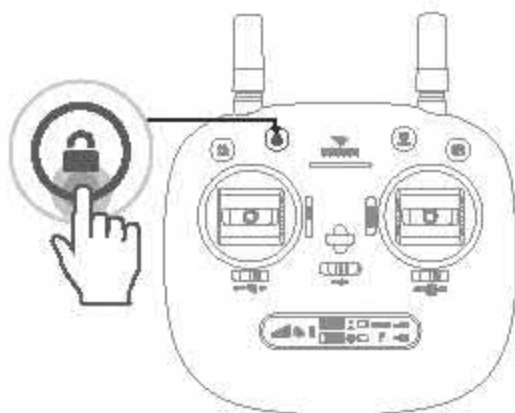
Пульт ДУ постоянно подает длительные звуковые сигналы.

Примечания

* Квадрокоптер не может автоматически облетать препятствия при возвращении в исходную точку. Вы можете управлять джойстиком, управляя положением квадрокоптера в процессе приземления.

Аварийная остановка

Нажмите и удерживайте кнопку  3 секунды, квадрокоптер остановится и упадет. Эта функция работает только при высоте полета не выше 5 м.

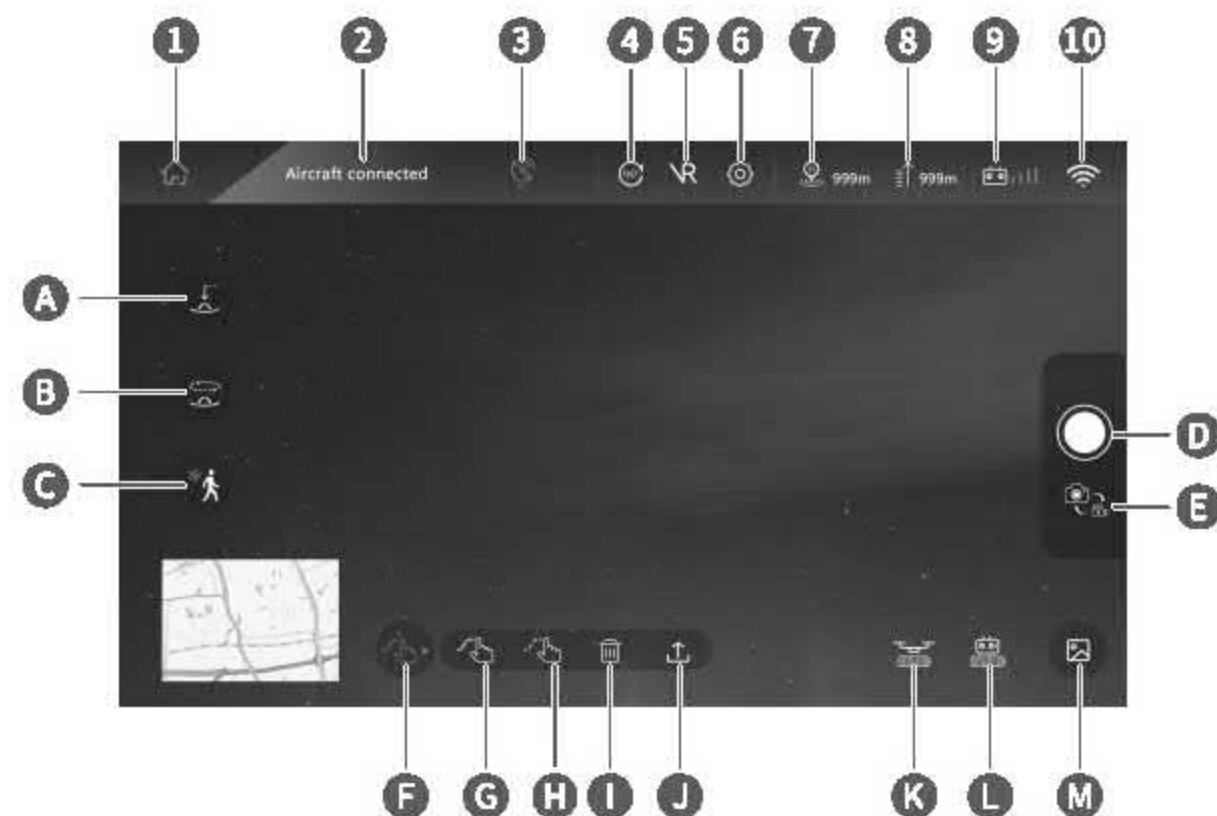


Примечания

* НЕ рекомендуется использовать эту функцию для посадки во время обычного полета, так как это может привести к серьезным повреждениям квадрокоптера.

• Руководство по использованию приложения

Общие сведения о функциях приложения



- | | |
|------------------------------|----------------------------|
| 1 Главная страница | 6 Настройки |
| 2 Состояние Wifi подключения | 7 Расстояние RTH |
| 3 GPS-сигнал | 8 Абсолютная высота полета |
| 4 Перевернуть изображение | 9 Сигнал ДУ |
| 5 Режим VR | 10 Wifi сигнал |

- A** Возвращение домой (RTH)
- B** Точка интереса (POI)
- C** Следуй за мной
- D** Съемка
- E** Фото- и видеосъемка
- F** Точки маршрута
- G** Траектория
- H** Точка
- I** Удалить точку маршрута
- J** Выгрузить точки маршрута
- K** Уровень заряда аккумулятора квадрокоптера
- L** Уровень заряда батарей пульта ДУ
- M** Галерея

► GPS-сигнал.

Показать количество спутников GPS.

* Синий: готовность к взлету в режиме GPS.

* Желтый: поиск спутников, режим GPS пока не доступен.

* Красный: спутники не обнаружены, режим GPS не доступен.

► Перевернуть изображение.

Коснитесь , чтобы перевернуть изображение на 180°.

► Режим VR.

Коснитесь  для включения режима VR (устройство VR не предоставляется).

► Расстояние RTH.

Расстояние между текущим положением квадрокоптера и последней зарегистрированной исходной точкой.

► Абсолютная высота полета.

Высота полета квадрокоптера.

► Сигнал ДУ.

Мощность сигнала связи между квадрокоптером и пультом ДУ.

Если мощность упадет до 1 красной полосы () , рекомендуем вернуть квадрокоптер и сократить расстояние до него.

► Wifi сигнал.

Мощность Wifi сигнала квадрокоптера. Если мощность сигнала мала (≤ 1 полоса), рекомендуем вернуть квадрокоптер и сократить расстояние до него.

► Фото- и видеосъемка.

Переключение между режимами съемки фото и видео.

► Уровень заряда аккумулятора квадрокоптера.

Проверка уровня заряда аккумулятора квадрокоптера.

► Уровень заряда батарей пульта ДУ.

Проверка уровня заряда батареек пульта ДУ.

► Галерея.

Просмотр сохраненных фотографий и записанного видео.

Настройки

Коснитесь  для настройки квадрокоптера.

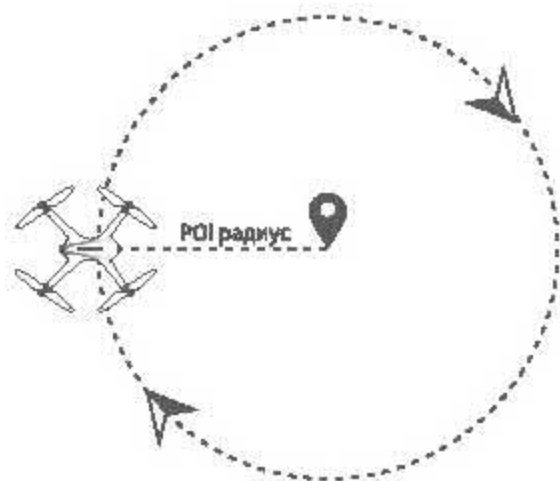
Parameter settings	Flight data	
Maximum flight altitude	(15-120m) N/A	<input type="checkbox"/>
Maximum flight distance	(50-500m) N/A	<input type="checkbox"/>
POI Radius	(5-100m) 5	

В этом окне можно сбросить параметры и данные полета.

Точка интереса (POI)

Если в полете включена функция POI, квадрокоптер будет кружить вокруг текущей точки, поддерживая изображение этой точки в центре кадра.


Убедитесь, что вокруг точки POI отсутствуют препятствия.



Шаг 1:


По умолчанию радиус полета вокруг точки POI составляет 5 метров. Перейдите в меню **Настройки**, чтобы выполнить сброс параметров, если необходимо.

Шаг 2:

Коснитесь  для включения функции POI, затем коснитесь **Yes (Да)** во всплывающем окне.



Шаг 3:


Снова нажмите кнопку  для отмены этой функции возврату к управлению квадрокоптером с помощью пульта.

Примечания


- * Если необходимо, отрегулируйте высоту полета левым джойстиком, перемещая его ручку вперед или назад.
- * Эта функция не включится, если аккумулятор квадрокоптера сильно разряжен.

Следуй за мной

При включении в полете функции **Следуй за мной** квадрокоптер будет лететь за вашим мобильным устройством, направив на него объектив своей камеры.

Чтобы включить функцию **Следуй за мной**, коснитесь , а затем **Yes (Да)** во всплывающем окне.




Снова нажмите кнопку  для отмены этой функции возврату к управлению квадрокоптером с помощью пульта.

Примечания



- * Функция **Следуй за мной** может отклонять квадрокоптер от курса из-за изменения сигнала GPS. При включении этой функции поддерживайте безопасное и эффективное расстояние (5 ~ 35 м) между вами и квадрокоптером.
- * Включайте эту функцию только тогда, когда вокруг вас отсутствуют препятствия на случай непредвиденных столкновений.
- * Если необходимо, отрегулируйте высоту полета левым джойстиком, перемещая его ручку вперед или назад.
- * Эта функция не включится, если аккумулятор квадрокоптера сильно разряжен.

Точки маршрута

Функция точек маршрута позволяет определять точный маршрут полета на карте. Коснитесь  для открытия окна точек маршрута.

Вариант 1. Выбор точек маршрута

Шаг 1:

Коснитесь , затем коснитесь нужных точек маршрута на карте. Коснитесь , чтобы удалить точки маршрута, если требуется выполнить их сброс.

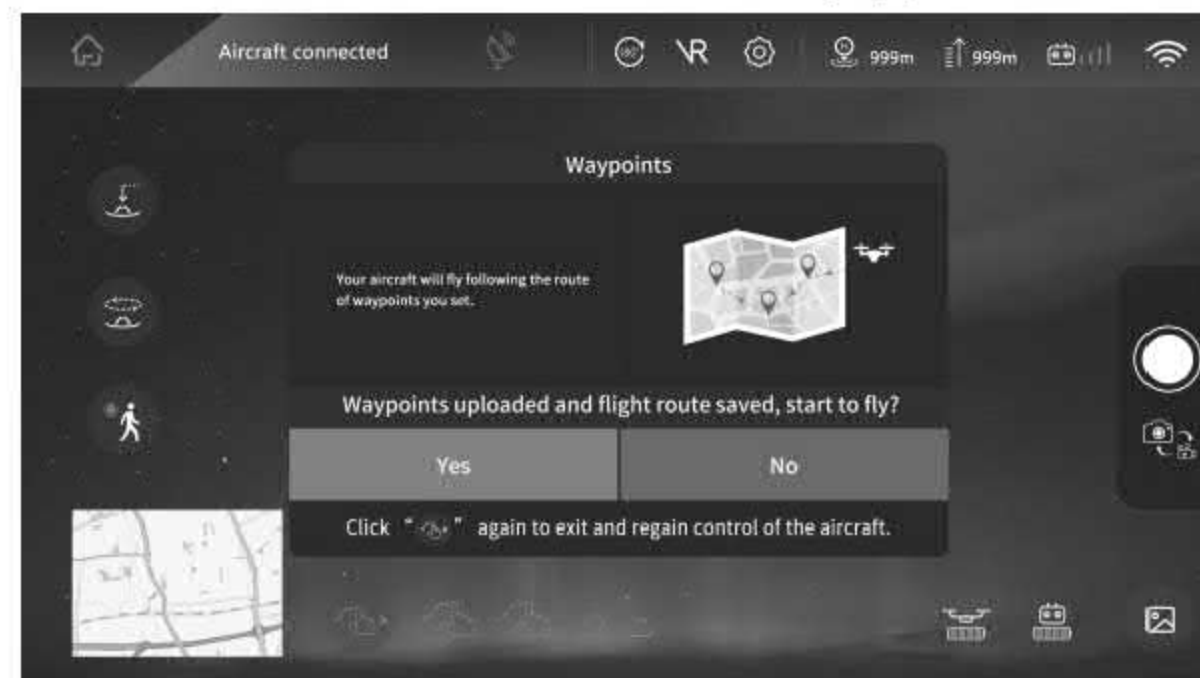


Шаг 2:

Коснитесь  для выгрузки точек маршрута.

Шаг 3:

Выберите **Yes (Да)** во всплывающем окне, чтобы при следующем взлете выполнить полет по этим точкам маршрута.



Вариант 2. Определение траектории

Шаг 1:

Коснитесь , затем проведите маршрут на карте.


Шаг 2:

Коснитесь  для выгрузки точек маршрута.



Шаг 3:


Выберите Yes (Да) во всплывающем окне, чтобы при следующем взлете выполнить полет по этим точкам маршрута.

Снова нажмите кнопку  для отмены этой функции возврату к управлению квадрокоптером с помощью пульта.

Примечания

- * Можно установить до 18 точек маршрута.
- * Если необходимо, отрегулируйте высоту полета левым джойстиком, перемещая его ручку вперед или назад.
- * Эта функция не включится, если аккумулятор квадрокоптера сильно разряжен.

Интеллектуальная функция Smart RTH

Коснитесь  для включения функции возврата в исходную точку RTH. Выберите Yes (Да) во всплывающем окне, чтобы включить функцию RTH.






Снова коснитесь кнопки  для отмены функции RTH и возврату к управлению квадрокоптером с помощью пульта.

Фото- и видеосъемка

Коснитесь кнопки  для получения фотоснимка.

Выберите , чтобы перейти в режим Видео. Нажмите кнопку  для включения видеозаписи, затем снова коснитесь кнопки, чтобы остановить и сохранить видео карту памяти и мобильное устройство.

Перейдите в Галерея, выберите фотографии или видеоматериал, чтобы поделиться с друзьями.

УСТРАНЕНИЕ НЕИСПРАВНОСТЕЙ

1. После включения квадрокоптера светодиодные индикаторы начинают мигать красным светом.

* Проверьте полный заряд аккумулятора квадрокоптера.

2. Не включается пульт ДУ после установки батареек АА.

* Установите четыре батарейки типа АА напряжением 1,5 В и убедитесь, что их заряда достаточно.

3. После включения питания квадрокоптер не взлетает.

* Убедитесь в надежности установленной связи пульта ДУ и квадрокоптера.

* Убедитесь, что режим GPS включен ВКЛ, а количество обнаруженных спутников больше ДЕВЯТИ. Выключите режим GPS при использовании квадрокоптера в помещении (не рекомендуется).

* Убедитесь в полной зарядке аккумулятора квадрокоптера.

4. Пульт ДУ не подключается к квадрокоптеру.

* Вручную подключите пульт ДУ к квадрокоптеру в соответствии с инструкциями, приведенными на странице 52.

5. Невозможно подключиться к точке доступа Wifi квадрокоптера?

* Убедитесь, что только ОДНО устройство подключается к точке доступа Wifi квадрокоптера.

6. После запуска приложения не отображается карта.

* Убедитесь, что на мобильном устройстве установлено картографическое приложение.

* Wifi квадрокоптера не имеет доступа в Интернет. Отключитесь от него, включите мобильную передачу данных и службу определения местоположения на своем мобильном устройстве, чтобы предварительно загрузить карту, затем отключите мобильную передачу данных и снова подключитесь к Wifi квадрокоптера.

7. Ухудшилась точность зависания квадрокоптера, он дрейфует после взлета.

* Убедитесь, что режим GPS включен ВКЛ, а количество обнаруженных спутников больше ДЕВЯТИ. Полет следует выполнять вне помещений.


* Опустите квадрокоптер на землю и выполните Калибровку компаса и Калибровку гироскопа.

8. Функция СЛЕДУЙ ЗА МНОЙ не работает.


* Убедитесь, что служба определения местоположения включена на мобильном устройстве, а квадрокоптер работает в режиме GPS.

9. Как выполнять полет, если невозможно определить голову или хвост квадрокоптера?


* Включите режим без головы и переместите ручку управления, чтобы вернуть дрон.

* Убедитесь, что число найденных спутников превышает ДЕВЯТЬ. Нажмите кнопку , чтобы включить функцию возврата в исходную точку, после чего квадрокоптер автоматически прилетит в эту точку.

10. Как отменить защитный режим RTH?

* Нажмите кнопку  для отмены защитного режима RTH, когда пульт ДУ снова получит сигнал от квадрокоптера.

ТЕХНИЧЕСКИЕ ХАРАКТЕРИСТИКИ

Дрон	
Рабочая температура	0–40 °C (32–104 °F)
Рабочая частота	Модель SP700: 5150–5250 МГц
Мощность передачи (EIRP)	Модель SP700: 5 ГГц < 18 дБм
Пульт ДУ	
Рабочая частота	Модель SP700: 2404–2480 МГц
Мощность передачи (EIRP)	Модель SP700: 2,4 ГГц < 14 дБм
USB-кабель	
Вход	5В  1-3А

ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ

РИСК ВЗРЫВА ПРИ ЗАМЕНЕ АККУМУЛЯТОРА НА АККУМУЛЯТОР
НЕПРАВИЛЬНОГО ТИПА
УТИЛИЗИРУЙТЕ ИСПОЛЬЗУЕМЫЕ АККУМУЛЯТОРЫ В СООТВЕТСТВИИ С
ИНСТРУКЦИЯМИ

 Этим символом обозначается напряжение постоянного тока

 ПЕРЕРАБОТКА ОТХОДОВ

Этот продукт отмечен знаком селективной сортировки отходов электрического и электронного оборудования (WEEE). Это означает, что с этим продуктом следует обращаться в соответствии с положениями европейской Директивы 2012/19/ЕС, которая подразумевает, что прибор будет разобран и переработан с соблюдением требований минимизации негативного воздействия на окружающую среду. При покупке нового электрического или электронного оборудования пользователь может отдать свой продукт в компетентную организацию по утилизации или розничному продавцу.

Производитель

Shenzhen VanTop Technology & Innovation Co., Ltd.

Адрес производителя:

502, 5th Flr. BLDG 4, MinQi Technology Park, No. 65 Lishan Road, Taoyuan Street,
Nanshan District, Shenzhen, China (Китай)